

2축 보간형 모션 컨트롤러

PMC-2HSP Series



주요특징

- 최대 4 Mpps의 고속 운전으로 독립 2축 제어
- 직선/원호 보간 지원
- 17가지 명령어 조합에 의한 200 스텝까지의 다양한 동작 구현
- 다양한 제어 인터페이스 지원 (USB, RS232C, RS485, Parallel I/F)
- Modbus RTU 표준 프로토콜을 적용한 RS485 통신 지원으로 최대 16대, 32축 제어 가능
- 4가지 운전 모드: 조그 모드, 연속 모드, 인덱스 모드, 프로그램 모드
- 대칭/비대칭 사다리꼴 가감속 및 S자 가감속 구동 기능

정격/성능

모델명	PMC-2HSP-USB	PMC-2HSP-485
전원 전압	24 VDC \pm 10%	
소비 전력	\leq 6 W	
제어 출력	50 mA	
제어축	2 축	
제어 대상 모터	펄스 열 입력의 스테핑 모터 또는 서보 모터	
위치 설정 범위	-8,388,608 ~ +8,388,607 (절대값 / 상대값 지정 가능, 펄스 스케일링 기능 지원)	
운전 속도	1 pps ~ 4 Mpps (1 ~ 8,000 pps \times 배율 1 ~ 500)	
펄스 출력 방식	1 펄스 / 2 펄스 출력 방식 지원 (Line Driver 출력)	
동작 모드	조그 모드, 연속 모드, 인덱스 모드, 프로그램 모드	
인덱스 스텝수	각 축 64 스텝	
스텝수	200 스텝	
제어 명령어	ABS, INC, HOM, LID, CID, FID, RID, FRID, TIM, JMP, REP, RPE, ICJ, IRD, OPC, OPT, NOP, END	
프로그램 기능	Power On Program Start, Power On Home Search	
원점 복귀 모드	고속원점근접서치 (STEP1) → 저속원점서치 (STEP2) → 엔코더Z상서치 (STEP3) → 오프셋 이동 (STEP4)	
I/O	Parallel I/F (CN3): 입력 13개, 출력 4개 X축 (CN4): 입력 8개, 출력 6개 (범용 입력, 범용 출력 각 2개) Y축 (CN5): 입력 8개, 출력 6개 (범용 입력, 범용 출력 각 2개)	
사용 주위 온도	0 ~ 45°C, 보존 시: -15 ~ 70°C (결빙 또는 결로되지 않을 것)	
사용 주위 습도	20 ~ 90%RH, 보존 시: 20 ~ 90%RH (결빙 또는 결로되지 않을 것)	
획득 규격	CE ENEC	CE ENEC
본체 중량 (포장)	\approx 101.5 g (\approx 344 g)	\approx 101.6 g (\approx 308.7 g)



자세한 정보는 QR 코드를 통해
확인하실 수 있습니다.