프로그래머블 고정밀 DC 전원공급기

PPH-1503

사용 설명서 GW INSTEK PART NO. 82PH-15030E01



ISO-9001 CERTIFIED MANUFACTURER



본 사용 설명서에는 저작권법에 의해 보호되는 정보를 담고 있습니다. 이에 모든 권한은 굿윌 인스트루먼트에 있으며 사전 동의 없이 본 설명서의 어떤 부분도 복제되어 편집되거나 다른 언어로 번역될 수 없습니다.

본 사용 설명서의 정보는 인쇄된 시점에서 정확히 확인된 것이나 굿윌인스트루먼트는 계속적 으로 제품을 개선하여 사전 공지 없이 언제든지 제품사양, 특성, 유지 보수 절차 등을 변경할 수 있는 권한을 보유하고 있습니다.

한국굿윌인스트루먼트㈜

서울시 영등포구 문래동3가 55-20 에이스하이테크시티 1동 1406호

Good Will Instrument Co., Ltd.

No. 7-1, Jhongsing Rd., Tucheng Dist., New Taipei City 236, Taiwan.

목차

장비	개요	••••••	5
		소개	5
		주요 특징	7
		동작 원리	8
		전면 패널	9
		후면 패널	14
		정전압(CV)/정전류(CC) 교차 특성	16
장비	사용	전 확인 사항	17
		장비 시동 절차	17
		DVM 및 부하 연결	18
		출력 ON/OFF	19
장비	기본	동작	20
<mark>장</mark> 비	기본	동작 전원공급기 기능	20
<mark>장</mark> 비	기본	동작 전원공급기 기능 DVM (디지털 전압 미터)	20 20 28
장비	기본	동작 전원공급기 기능 DVM (디지털 전압 미터) 펄스 전류 측정	20 20 28 30
장비	기본	동작 전원공급기 기능 DVM (디지털 전압 미터) 펄스 전류 측정 롱 인테그레이션 전류 측정 (Long Integration)	20 20 28 30 34
장비	기본	동작 전원공급기 기능 DVM (디지털 전압 미터) 펄스 전류 측정 롱 인테그레이션 전류 측정 (Long Integration) 전류 싱크 기능 (Current Sink)	20 28 30 34 38
장비	기본	동작 전원공급기 기능 DVM (디지털 전압 미터) 펄스 전류 측정 롱 인테그레이션 전류 측정 (Long Integration) 전류 싱크 기능 (Current Sink) 외부 릴레이 제어	20 28 30 34 38 40
<mark>장</mark> 비 설정	기본	동작 전원공급기 기능 DVM (디지털 전압 미터) 펄스 전류 측정 평스 전류 측정 로 인테그레이션 전류 측정 (Long Integration) 전류 싱크 기능 (Current Sink) 외부 릴레이 제어	 20 28 30 34 38 40
<mark>장</mark> 비 설정	기본	동작 전원공급기 기능 DVM (디지털 전압 미터) 펄스 전류 측정 폭 인테그레이션 전류 측정 (Long Integration) 전류 싱크 기능 (Current Sink) 외부 릴레이 제어 성적 저장	 20 28 30 34 38 40 43
장비 설정	기본	동작 전원공급기 기능 DVM (디지털 전압 미터) 펄스 전류 측정 평 인테그레이션 전류 측정 (Long Integration) 전류 싱크 기능 (Current Sink) 외부 릴레이 제어 설정 저장 설정 조출	20 28 30 34 38 40 43 43 44

<mark>시</mark> 스템 설정	47
시스템 정보	47
유틸리티 설정	48

<mark>장</mark> 비 원격	제어	49
	원격 제어	49
	커맨드 구조	58
	커맨드 리스트	61
	커맨드 상세 설명	66
	SCPI 상태 레지스터	89
	에러(오류)	97

부록	• •••••••••••••••••••••••••••••••••••••	
	퓨즈 교체	
	장비 사양	

* 사용자 안전지침 관련 내용은 PPH-1503 영문 매뉴얼의 SAFETY INSTRUCTION 를 참조하시기 바랍니다.

장비개요

이 챕터에서는 PPH-1503에 대한 주요 기능과 장비 전면과 후면의 패널에 대해 설명합니다.

소개

개요	PPH-1503은 다양한 동작 구성이 가능한 고속 프로그래머블 DC
	전원공급기입니다. 기본적인 전원공급기 기능 외에 펄스 전류와
	긴 시간 동안의 평균 전류 측정이 가능합니다.
	PPH-1503은 무선 통신 기기(예 : 모바일 폰) 등의 전원으로 사
	용되는 배터리의 전력 소모를 테스트하기 위한 목적으로 설계
	되었습니다. 무선 통신 기기들은 종종 짧은 시간 동안 매우 큰
	부하 변동을 갖습니다. PPH-1503은 그러한 펄스성의 부하 변동
	시에도 매우 우수한 전압 안정성을 제공하며 짧은 시간에 발생
	되는 펄스 전류의 측정도 가능합니다. 또한 PPH-1503은 전류
	싱크가 가능하여 충전기와 충전 제어 회로 테스트를 위한 배터
	리 충전/방전 특성을 시뮬레이션 할 수 있습니다.
전원공급 기능	PPH-1503은 기본적으로 자동으로 CC(정전류)/CV(정전압) 모드

전원공급 기종 PPH-1503은 기본적으로 자동으로 CC(정전류)/CV(정전압) 모드 가 전환되는 전통적인 DC 전원공급기로 동작합니다. 장비 패널 을 통해 출력 전압, 출력 전류, 리드백 리프레시 속도, 데이터 샘 플링 주기, 전원 상태, OVP 및 전류 범위와 같은 파라미터들을 설정할 수 있습니다. LCD 화면에 전압/전류 설정값과 실제 전압 /전류값이 표시됩니다.

펄스 전류 측정 기능	PPH-1503은 순간적인 전류 변화와 매우 짧은 펄스성의 전류를 측정할 수 있습니다. 리드백 리프레시 속도, 데이터 샘플링 주기, 트리거 딜레이와 트리거 레벨을 장비 전면 패널에서 설정할 수 있고 LCD 화면에서 확인할 수 있습니다.
긴 주기 동안의 전류 측정	하나 이상의 펄스의 평균 전류를 측정할 수 있습니다. 리드백 리프레시 속도, 트리거 모드, 트리거 타임아웃 및 트리거 레벨을 장비 전면 패널에서 설정할 수 있고 LCD 화면에서 확인할 수 있습니다.
전류 싱크 기능	외부 전원 소스의 전압이 PPH-1503 출력 전압보다 크면 PPH- 1503은 자동으로 전류 싱크가 가능한 전자 부하로 작동하게 됩 니다.
DVM 디지털 전압 미터	PPH-1503은 0부터 20V까지 DC 전압을 측정할 수 있는 DVM 기능을 내장하고 있습니다.
다양한 원격 인터페이스 지원	PPH-1503은 다양한 통신 규격을 만족할 수 있도록 USB, GPIB, LAN 인터페이스를 제공합니다.
기타 기능	PPH-1503은 외부 릴레이 제어 신호를 제공합니다. 릴레이 제어 신호는 펄스 전류 측정 기능에 동기화됩니다.

주요 특징

특징	 저잡음 온도 조절 팬 경량의 컴팩트 사이즈 설계 3.5인치 TFT 디스플레이
동작	 CC(정전압)/CC(전전류) 동작 모드 출력 ON/OFF 제어 전면/후면 출력 제어 키 디지털 패널 제어 5개의 설정 저장/호출 및 10개의 자동 생성 파워-온 설정 디지털 전압 및 전류 설정 소프트웨어 캘리브레이션 알람 신호음 기능 키 잠금 기능
보호 기능 인터페이스	 역극(Reverse polarity) 보호 기능 과전압 및 과전류 보호 기능 (OVP/Trip) 과온도 보호 기능 (OTP) USB 원격 제어 GPIB 원격 제어 LAN 원격 제어

동작 원리

개요

PPH-1503은 다음 회로단으로 구성되어 있습니다:

- AC to DC Switching power supply
- DC to DC Buck converter circuit
- Precision output control circuit

아래의 블록 다이어그램은 각 회로단의 기능을 설명합니다.



Auxiliary Power	U101, T101, Q102~Q105가 독립적인 보조 DC 전원 공급 회로
Supply	를 구성합니다.

전면 패널



디스플레이

전압 미터 표시 출력 전압을 최대 5 디지트로 표시합니다. 기본 단위는 볼트(V) 입니다.



전류 미터 표시 출력 전류를 전류 레인지(5A/5mA)에 따라 최대 5 디지트로 표 시합니다. 전류 범위는 A와 mA 중 선택이 가능합니다.



설정 표시 전압과 전류 설정을 표시합니다.



파라미터 파라미터 설정을 표시합니다. 아래 그림은 F1 (V AND I) 파라미터 설정 표시 설정 화면입니다.

IntRate: 1.00	PLC	AverRead[1][2]: 1
CurrRange:	5 A	LimMode: Limit
PowOnSetup:	RST	OutputRelay: One
O.V.P:	Off	RecallSetup:

상태 표시

장비의 현재 상태를 표시합니다.



기능 표시 장치의 기능을 표시합니다. 다음과 같이 4개의 기능이 있습니다: F1 : 기본 전원공급기 기능 (V AND I) F2 : 디지털 전압 미터 기능 (DVM) F3 : 펄스 전류 측정 기능 (PULSE) F4 : 롱 인테그레이션 전류 측정 기능 (LONG INT)

> 기본 전원공급기 기능은 아래와 같습니다. (선택된 기능은 노란 색으로 표시됩니다.)



기능키들

메뉴 키

전압 설정 키

출력 단자

전화 키

- 시스템 설정에 진입하거나 벗어날 때 사용합니다.
 - 전압 설정을 위해 사용합니다.



Voltage

Rear

전면 출력 단자와 후면 출력 단자 사이를 전환할 때 사용합니다. 후면 출력 단자가 선택되면 키에 불이 들어옵니다.

후면 패널 출력 선택 :



출력 ON/OFF 키

출력을 ON 또는 OFF 할 때 사용합니다. 출력이 ON 되면 키에 불이 들어옵니다.

출력 ON :

잠금 키

출력 ON/OFF 키를 제외한 모든 키들에 대한 잠 금 기능이 활성화됩니다. 키를 2초 이상 누르면 잠금 기능이 ON 또는 OFF 됩니다. 잠금 키는 또 한 원격 제어 모드를 빠져나올 때도 사용합니다. 잠금 기능이 활성화되면 키에 불이 들어옵니다.

잠금 기능 ON :

숫자 패드

•	

a. 파라미터 값을 입력할 때 사용합니다. 입력된 값을 지우려면 Clear 키를 사용합 니다.

b. F1/F2/F3/F4 키들은 메인 메뉴에서 해 당 기능 인터페이스로 바로 진입하도록 하는 단축키입니다.
F1 : 기본 전원공급기 기능
F2 : 디지털 전압 미터 기능
F3 : 펄스 전류 측정 기능
F4 : 롱 인테그레이션 전류 측정 기능

c. H/L/A 키는 펄스 전류 측정 단축키입니
다. 이 단축키들은 펄스 전류 측정 메인
메뉴에서만 동작합니다.
H : High 값 측정 모드
L : Low 값 측정 모드
A : Average 값 측정 모드

방향키



전류/전압 설정의 미세 조정과 파라미터와 메뉴 선택 시에 사용합니다. 방향키 중앙의 Enter 키는 항목을 선택하거나 파

라미터 입력을 종료할 때 사용합니다.

전원버튼



장비 전원을 ON 또는 OFF 시킵니다.

단자		
출력 단자 (SOURCE)	SOURCE- SOURCE+	출력 소스 단자들
전압 피드백 단자 (SENSE)	SENSE- SENSE+	센스 단자들
전압 미터 입력 단자 (DVM)	DVM +	디지털 전압 미터 입력 단자들.

후면 패널



단자



출력 이터페이스

총 8개 포트 구성 : +출력 단자 2개, -출력 단자 2 개, +센스 단자, -센스 단자, DVM +입력 단자, DVM -입력 단자. 단자의 위치는 단자 밑에 인쇄 된 라벨을 참조하시기 바랍니다.

릴레이 제어 인터페이스



총 5개 포트 구성 : +5V 입력 단자, 접지(GND) 단자, 릴레이 제어 단자 2개

정전압(CV)/정전류(CC) 교차 특성

설명	PPH-1503은 부하 변동에 따라 자동으로 정전압과 정전류 모드 가 전환됩니다.
CV 모드	출력 전류가 설정 전류 보다 낮을 때, PPH-1503은 정전압 모드 에서 동작합니다. 이때는 출력 전류가 설정 전류에 도달하기 전 까지 설정된 전압을 유지하게 되고 부하 크기에 따라 전류 크기 가 변경됩니다. CV 모드에서는 LCD 화면의 상태 표시 부분에 CV가 표시됩니다.
CC 모드	출력 전류가 설정 전류값에 도달하면 PPH-1503은 자동으로 정 전류 모드로 전환됩니다. 이 모드에서는 출력 전류 레벨이 설정 전류 레벨로 유지되고 과부하 출력이 되지 않도록 설정 전압 밑 으로 출력 전압 크기가 제한됩니다. 출력 전류가 다시 설정 전 류 밑으로 떨어지면 자동으로 CV 모드로 되돌아갑니다. CC 모 드에서는 LCD 화면의 상태 표시 부분에 CC가 표시됩니다.



장비 사용 전 확인 사항

이 챕터에서는 PPH-1503 사용 전에 필요한 장비 시동 절차와 준 비 사항 등을 설명합니다.

장비 시동 절차

AC 전압 확인	장비를 켜기 전에 입력 전원이 다음 조건에 맞 는지 반드시 확인합니다: AC 90~264V, 50Hz/60Hz	LINE FUSE SLOWBLOW T2.0A,250V LINE RATING 100-240VAC 50/60Hz 150VA MAX
전원 코드 연결	전원 코드를 연결하기 전에 퓨즈의 유형과 정 격 전류(2A slow-blow)를 반드시 확인합니다.	
장비 전원 ON	전원 버튼을 누릅니다. LCD 화면에 AC 입력 전원의 라인 주파수가 표시됩니다.	POWER
장비 전원 OFF	장비가 켜져 있는 생태에서 전원 버튼을 누릅 니다.	POWER

DVM	및	부하	연결
-----	---	----	----

추천 케이블	모델명	사양	연결 단자	
_	GTL-117 GTL-204A GTL-203A	10A 10A 3A	정면 패널 DVM 입 정면 패널 Source 및 정면 패널 Sense 딘	력 단자 단자 난자
정면 패널 선 연결	정면 패널의 Source 단자 연결을 위해 GTL- 204A 케이블을 사용합니다. Sense 단자 연결을 위해 GTL-203A 케이블을 사용합니다.			
	DVM 입력 단 을 사용합니디	자 연결을 위해 ŀ.	GTL-117 케이블	
후면 패널 연결	선이 들어갈 = 로 돌려 느슨히 라벨을 확인히 선을 집어 넣습 려 선을 단단히	수 있도록 나사 [.] 하게 만듭니다. ト고 연결하려는 습니다. 나사를 히 고정시킵니다	를 반시계 방향으 단자 밑에 인쇄된 · 단자에 정확히 시계방향으로 돌 ··.	ISOLATION FROM EARTH 22VMX
/ 참고	사용자 안전 _	고려 사항 : 전민	년 패널 단자와 후면 i	패널 단자가 물리

적으로 서로 연결되어 있다는 것을 반드시 유의하시기 바랍니다.

와이어 게이지	부하 연결 선은 반드시 케이블 손실과 부하 라인 임피던스를 최 소화하는 충분한 전류 용량을 갖춰야 합니다. 와이어에 걸리는 전압 강하가 0.5V를 초과해서는 안됩니다. 다음 목록은 450A/cm2에서의 와이어 전류 정격을 보여줍니다.		
	와이어 크기 (AWG)	최대 전류 (A)	
	20	2.5	
	18	4	
	16	6	
	14	10	
	12	16	

출력 ON/OFF

패널 조작법	Output 키를 눌러 출력을 ON 시킵니다. 출력이 ON 되면 Output 키에 불이 들어옵 니다.			
	LCD 화면의 상태 표시 부분 또한 ON으로			
	출력이 켜진 상태에서 Output 키를 한 번 더 누르면 출력이 OFF 되고 동시에 Output 키의 불이 꺼집니다. LCD 화면의 상태 표시 부분도 OFF 상태로 다시 변경됩니다.			
출력 자동 셧다운	아래와 같은 상황에서는 출력이 자동으로 꺼지게 됩니다.			
	 저장된 설정을 호출 할 때 OVP/OTP 보호 동작에 트립 되었을 때 			

• OCP 보호 동작에 트립 되었을 때

장비 기본 동작

이 챕터에서는 PPH-1503 기능 설정 방법에 대해 설명합니다.

전원공급기 기능

설명	PPH-1503은 전류 러 치로 작동합니다. Re 출력과 후면 패널 출 에 불이 켜져 있으면 패널 출력이 꺼져 있	인지 표시가 가능한 일반적인 전원공급 장 ear 키를 사용하여 출력 위치를 전면 패널 [:] 력 사이에서 선택할 수 있습니다. Rear 키 . 후면 패널 출력이 활성화되어 있고 전면 .음을 나타냅니다.
파라미터 설명	IntRate	입력 전원의 사이클(PLC=Power Line Cycle) 개수를 PLC로 정의하고 그 개수로 데이터 샘플링 주기를 설정합니다.
		설정 범위 : 0.1PLC~10.00PLC
		* 입력 라인 주파수가 60Hz 인 경우
		1PLC = 16.7ms = 1/60Hz
		* 입력 라인 주파수가 50Hz 인 경우
		1PLC = 20ms = 1/50Hz

AverRead[1][2]	리드백 리프레시 레이트(Readback refresh rate). 평균을 계산하기 위한 샘플 개수를 의미합니다. 파라미터[1][2]에서 설정이 공 유되며 파라미터[3][4]는 해당 메뉴에서 설 정됩니다. [1] 전원공급기 기능 [2] DVM 기능 [3] 펄스 전류 측정 기능 [4] 롱 인테그레이션 전류 측정 기능
CurrRange	전류 레인지 선택 항목 : 5A, 5mA, Auto.
	5mA 레인지에서 전류 설정은 1A 이하만 가능합니다. 5mA 레인지를 선택하고 1A 이상으로 전류를 설정하면 전류 설정값은 자동으로 1A로 맞춰지게 됩니다.
LimMode	전류 제한 모드 설정 항목 : Limit, Trip, LimitRelay, Trip Relay.
	Limit 설정은 출력 전류를 제한합니다. 전 류가 설정값에 도달하면 전류가 CC 모드로 일정하게 유지됩니다. Trip 설정에서는 전류가 제한값에 도달하 면 출력을 OFF 시킵니다.
PowoOnSetup	설정 항목 : RST, SAV0~SAV9
PowoOnSetup RelayControl	설정 항목 : RST, SAV0~SAV9 구성 항목 : Zero, One
PowoOnSetup RelayControl O.V.P	설정 항목 : RST, SAV0~SAV9 구성 항목 : Zero, One 과전압 보호 설정 : 0.05V~15.20V, OFF

PPH-1503 사용 설명서

출력 범위	전압 전류	0.000V~15.000V 0.0000A~3.0000A (0V~15V) 0.0000A~5.0000A (0V~9V)
파라미터 설정	V-Set	Voltage 키를 누르면 LCD 화면 위의 전압 설정이 활성화되고 노란색 점이 현재 변경 가능한 디지트 밑에 나타납니다.
		(a) 숫자 패드(0~9, Clear)를 사용하여 전압 값을 설정 한 후에 Enter 키를 누릅니다.
		예) 12.345V 입력 Voltage 1/F3 2 • 3/A 4/F2 5 Enter
		LCD 화면에 다음과 같이 입력 대화 창이 나타납니다. 12. 345
		(b) 좌/우 방향키를 눌러 변경 하려는 디지트로 노란색 점의 위치를 옮깁니다. 상/하 방향키 를 눌러 원하는 값을 선택합니 다. Voltage 키를 다시 눌러 전 압 설정을 완료합니다.

	I-Set	Current 키를 누르면 LCD 화면 위의 전류 설정이 활성화되고 노란색 점이 현재 변경 가능한 디지트 밑에 나타납니다.
		(a) 숫자 패드(0~9, Clear)를 사용하여 전류 값을 설정 한 후에 Enter 키를 누릅니다.
		예) 1.2345A 입력
		LCD 화면에 다음과 같이 입력 대화 창이 나타납니다. 1.2345
		(b) 좌/우 방향키를 눌러 변경 하려는 디지트로 노란색 점의 위치를 옮깁니다. 상/하 방향키 를 눌러 원하는 값을 선택합니 다. Current 키를 다시 눌러 전 류 설정을 완료합니다.
-	IntRate	방향키를 사용하여 IntRate 항목을 선택 하고 Enter 키를 누릅니다. 파라미터를 입 력하고 Enter 키를 눌러 저장합니다. 설정 범위 : 0.1~10.00
	AverRead[1][2]	방향키를 사용하여 AverRead[1][2] 항목 을 선택하고 Enter 키를 누릅니다. 파라미 터를 입력하고 Enter 키를 눌러 저장합니다. 설정 범위 : 1~10

PPH-1503 사용 설명서

CurrRange	방향키를 사용하여 CurrRange 항목을 선 택하고 Enter 키를 눌러 전류 범위 구성 메 뉴에 들어갑니다. 상/하 방향키로 전류 레인 지를 선택하고 Enter 키를 눌러 저장합니다.
LimMode	방향키를 사용하여 LimMode 항목을 선택하 고 Enter 키를 눌러 전류 제한 구성 메뉴에 들어갑니다. 상/하 방향키로 전류 제한 모드 를 선택하고 Enter 키를 눌러 저장합니다.
PowOnSetup	방향키를 사용하여 PwrOnSetup 항목을 선택하고 Enter 키를 눌러 설정 메뉴에 들 어갑니다. 좌/우 방향키로 Power on setup (시동 설정)을 선택하고 Enter 키를 눌러 저 장합니다.
RelayControl	방향키를 사용하여 RelayControl 항목을 선 택하고 Enter 키를 누릅니다. 상/하 방향키 로 릴레이 제어 유형을 선택하고 Enter 키를 눌러 저장합니다.
O.V.P	방향키를 사용하여 0.V.P 항목을 선택하 고 Enter 키를 누릅니다. OVP(과전압보호) 설정값을 입력하고 Enter 키를 눌러 저장합 니다.
RecallSetup	방향키를 사용하여 RecallSetup 항목을 선택하고 Enter 키를 누릅니다. 좌/우 방향 키로 저장된 설정을 선택하고 Enter 키를 눌러 설정 호출을 완료합니다.



1. Clear 키를 사용하여 입력된 숫자를 지울 수 있습니다.

 전압과 전류 설정값 입력은 방향키와 숫자패드를 모두 사용할 수 있습니다. 그 외 다른 숫자값 입력은 숫자 패드만을 사용합 니다.

장비 기본 동작

기능 동작	출력단자 선택 (전면/후면 출력)	모든 파라미터의 설정이 끝난 후에 Rear 키를 눌러 출력을 위한 단자를 선택합니다. (전면 출력 단자 또는 후면 출력 단자)
		Rear 키를 누르면 전면 및 후면 출력 단자 가 전환됩니다.
		후면 단자 출력이 설정되면 Rear 키에 불 이 들어오고 LCD 화면의 상태 표시 부분에 REAR 라고 표시됩니다.
		전면 단자 출력이 설정되면 Rear 키에 불 이 꺼지고 LCD 화면의 상태 표시 부분에 FRONT 라고 표시됩니다. Rear
	출력 ON/OFF	Output 키를 누르면 출력이 켜집니다. 출 력이 켜지면 Output 키에 불이 들어오고 LCD 화면에 ON(녹색 표시)이라고 표시됩 니다.
		출력이 꺼지면 Output 키에 불이 꺼지고 LCD 화면에 OFF(적색 표시)라고 표시됩니 다. Output ↔ ON Output ↔ OFF

Status (상태 표시)	CV/CC	다음 두 개의 아이콘은 전원공급 기의 출력 상태를 나타냅니다.	CV CC
아이곤 설명		전원공급기가 정전압 모드에서 동작 중일 때 상태 표시 부분의 CV가 노란색으로 표시됩니다.	
		전원공급기가 정전류 모드에서 동작 중일 때 상태 표시 부분의 CC가 빨간색으로 표시됩니다.	
	O.V.P	과전압 보호 기능이 동작하지 않 을 때는 OVP는 노란색으로 표시 됩니다.	O.V.P
		과전압 보호 기능이 동작될 때는 OVP는 붉은색으로 표시됩니다.	O.V.P
		과전압 보호 기능이 활성화되지 않은 경우에는 OVP는 회색으로 표시됩니다.	O.V.P
	BEEP	신호음 설정이 활성화되면 BEEP 아이콘이 노란색으로 표시됩니다.	BEEP
		신호음 설정이 꺼져 있으면 BEEP 아이콘은 회색으로 표시됩니다.	BEEP
	BEEP	신호음 설정이 활성화되면 BEEP 아이콘이 노란색으로 표시됩니다.	BEEP
		신호음 설정이 꺼져 있으면 BEEP 아이콘은 회색으로 표시됩니다.	BEEP

	LOCK	키 잠금 기능이 활성화되면 LOCK LOCK 아이콘이 붉은색으로 표시됩니다.	
		키 잠금 기능이 꺼져 있으면 LOCK 아이콘이 회색으로 표시됩 니다.	LOCK
	RMT	장비 원격 제어가 비활성화되면 RMT 아이콘은 회색으로 표시됩 니다.	RMT
		GPIB 통신이 활성화되면 GPIB 아 이콘이 붉은색으로 표시됩니다. LAN 통신이 활성화되면 LAN 아 이콘이 붉은색으로 표시됩니다. USB 통신이 활성화되면 USB 아 이콘이 붉은색으로 표시됩니다.	GPB LAN USB
	REAR/FRONT	출력이 후면 패널 단자로 설정되 면 REAR 아이콘이 노란색으로 표 시됩니다.	REAR
		출력이 전면 패널 단자로 설정되 면 FRONT 아이콘이 노란색으로 표시됩니다.	FRONT
_	ON/OFF	출력이 꺼져 있으면 OFF 가 표시 됩니다.	OFF
		출력이 켜져 있으면 ON 이 표시 됩니다.	ON

DVM (디지털 전압 미터) 설명 PPH-1503은 0~+20V 범위의 DC 전압을 측정할 수 있는 독립적 인 디지털 전압 미터 기능을 제공합니다. 전압 미터를 사용하는 경우 전원공급장치는 반드시 올바르게 접지되어 있어야 합니다. 파라미터 설명 IntRate PLC의 개수로 DVM 측정의 읽기 속도 (Reading rate)를 설정합니다. 설정 범위 : 0.1PLC~10.00PLC * 입력 라인 주파수가 60Hz 인 경우 1PLC = 16.7ms = 1/60Hz* 입력 라인 주파수가 50Hz 인 경우 1PLC = 20ms = 1/50HzAverRead[1][2] 평균을 계산하기 위한 샘플 개수를 의미합 니다. 파라미터[1][2]에서 설정이 공유되며 파라미터[3][4]는 해당 메뉴에서 설정됩니 다. [1] 전원공급기 기능 [2] DVM 기능 [3] 펄스 전류 측정 기능 [4] 롱 인테그레이션 전류 측정 기능 RecallSetup 저장된 설정을 호출합니다. 총 6개의 설정 을 불러올 수 있습니다. 선택 항목 : RST, SAV0~SAV4

파라미터 설정	IntRate	방향키를 사용하여 IntRate 항목을 선택 하고 Enter 키를 누릅니다. 파라미터를 입 력하고 Enter 키를 눌러 저장합니다. 설정 범위 : 0.1~10.00
	AverRead[1][2]	방향키를 사용하여 AverRead[1][2] 항목 을 선택하고 Enter 키를 누릅니다. 파라미 터를 입력하고 Enter 키를 눌러 저장합니다. 설정 범위 : 1~10
	RecallSetup	방향키를 사용하여 RecallSetup 항목을 선택하고 Enter 키를 누릅니다. 좌/우 방향 키로 저장된 설정을 선택하고 Enter 키를 눌러 설정 호출을 완료합니다.
기능 동작	장치는 DVM 입력을 사용할 때 자동으로 DVM 모드로 전환됩 니다. DVM 미터 기능 사용은 전원공급기 동작에 어떤 영향도 주지 않습니다. 출력 ON/OFF와 상관없이 DVM 기능의 사용이 가능합니다.	
연결	전면 및 후면 출력 단자 연결에 대한 자세한 내용은 18 페이지 를 참고하시기 바랍니다.	

펄스 전류 측정

설명

부하 전류에 변동이 있을 때 펄스 전류를 측정할 수 있습니다. 다 음과 같이 펄스 전류를 측정할 수 있는 세 가지 방법이 있습니다.

1. 한 사이클에 걸친 최고점 전류 측정 (High 값 측정)

2. 한 사이클에 걸친 최저점 전류 측정 (Low 값 측정)

3. 한 사이클에 걸친 평균 전류 측정 (Average 값 측정)



High 값과 Average 값 측정은 펄스 전류의 상승 에지에서 트리거 되어 지정된 측정 시간 동안 실행됩니다. 반면에 Low 값 측정은 펄스 전류의 하강 에지에서 트리거 됩니다.

<u>/</u> 참고	펄스 전류 측정은 최대 5A까지만 유효합니다.		
파라미터 설명	IntTime •	측정 통합 시간 (Integration Time) 측정 통합 시간은 자동(Auto) 설정 또는 수동 (High값/Low값/Aver값 측정시간)중 하나로 설정할 수 있습니다. 측정 통합 시간이 자동(Auto) 모드로 설정되 면 시스템은 펄스 전류의 최고점과 최저점을 측정하여 자동으로 적합한 측정 시간을 설정 합니다. 평균(Average) 측정 시간은 모든 축 적된 최고점과 최저점들의 평균 측정을 위한 시간을 의미합니다. 측정 통합 시간이 자동 (Auto)으로 설정되면 다시 자동(Auto) 모드를 적용하거나 수동 설정으로 변경하기 전까지 이후의 모든 펄스 측정에 적용됩니다.	

		•	자동(Auto) 모드에서는 80us부터 833ms 범 위 내에서 자동으로 펄스를 감지 할 수 있습 니다. 수동 모드의 시간 설정 범위는 33us부터 833333us 까지 입니다. 시간 설정의 기본 단 위는 마이크로 초(us) 입니다. 이때 입력된 값 의 마지막 두 자리는 자동으로 00, 33 또는 66us으로 내림(round down) 조정됩니다. 예 를들어 65.999는 33으로 내림 되고 66.01은 66이 됩니다.
	TrigDelay	•	트리거 딜레이 펄스가 감지될 때 25us의 코드 실행 지연 시 간이 있습니다. 지정한 트리거 딜레이 시간이 지난 다음 펄스 전류 측정이 시작되므로 전 류 오버슈트를 필터링 할 수 있습니다. 트리 거 딜레이 설정은 0.00001s 분해능으로 0부 터 0.10000s까지 설정할 수 있으며 설정 단위 는 초(s) 입니다.
_	AverRead[3]	•	화면에 표시되는 값의 평균 개수 설정 이 설정은 펄스 전류 측정 시에만 적용되며 설정 범위는 1부터 100 까지 입니다.
	TrigLevel[3]	•	트리거 레벨 잘못된 펄스 측정을 방지하기 위해 전류 진 폭에 가깝게 트리거 레벨을 설정할 수 있습 니다. 트리거 레벨보다 낮은 모든 잡음과 과 도 전류가 무시됩니다. 트리거 레벨은 5mA 분해능으로 0부터 5A 까지 설정할 수 있으며 설정 단위는 암페어(A) 입니다. 이 설정은 펄 스 전류 측정 시에만 적용됩니다.

PPH-1503 사용 설명서

	RecallSetup	저장된 설정을 호출합니다. 총 6개의 설정 을 불러올 수 있습니다. 선택 항목 : RST, SAV0~SAV4
파라미터 설정	IntTime	방향키를 사용하여 IntTime 항목을 선택 하고 Enter 키를 누릅니다. 방향키를 사용하 여 측정 시간 유형(High Time, Low Time, Aver Time)을 선택합니다. Enter 키를 누르 고 숫자 패드로 값을 입력한 후 다시 Enter 키를 눌러 펄스 전류 측정 메뉴로 되돌아 옵 니다. 이 때 Auto Time 을 선택하고 Enter 키를 누르면 바로 펄스 전류 측정 메뉴로 복 귀합니다.
		예 : High Time 33us 설정
		$IntTime \Longrightarrow \overset{()}{\Longrightarrow} \Longrightarrow Hight Time \Longrightarrow \overset{()}{\Longrightarrow} \overset{()}{$
		숫자 패드로 33 입력 ➡ ☞ 설정 범위 : 33us~833333us 설정 단위 : 마이크로 초(us)
	TrigDelay	방향키를 사용하여 TrigDelay 항목을 선택 하고 Enter 키를 누릅니다. 숫자 패드로 값을 입력하고 Enter 키를 설정을 완료합니다.
		설정 범위 : 0~0.10000s 설정 단위 : 초(s)
	AverRead[3]	방향키를 사용하여 AverRead[3] 항목을 선 택하고 Enter 키를 누릅니다. 숫자 패드로 값 을 입력하고 Enter 키를 설정을 완료합니다.

설정 범위 : 1~100

장비 기본 동작

	TrigLevel[3]	방향키를 사용하여 TrigLevel[3] 항목을 선 택하고 Enter 키를 누릅니다. 숫자 패드로 값 을 입력하고 Enter 키를 눌러 설정을 완료합 니다. 설정 단위는 암페어(A) 입니다. 설정 범위 : 0~5.000A		
	RecallSetup	방향키를 사용하여 RecallSetup 항목을 선택하고 Enter 키를 누릅니다. 좌/우 방향 키로 저장된 설정을 선택하고 Enter 키를 눌러 설정 호출을 완료합니다.		
기능 동작	출력	Output 키를 누릅니다. Output 키에 불이 들어오고 펄스 전류 측 정이 활성화 됩니다.		
		펄스 전류가 감지되지 않으면 LCD 화면에 붉은색으로 NO PULSE 라고 표시됩니다. 장치는 펄스가 감지될 때까지 기다리게 됩니다.		
		키패드의 H, L, A 키 로 측정 중에 빠르게 측정 모드(HIGH, LOW, AVER)를 전환 할 수 있습니다. 3/A → AVER		
<u>·</u> 참고	현재 선택된 측정 의 아이콘 밑에 S 니다.	모드(HIGH, LOW, AVER) 2렌지 색 밑줄이 표시됩		

롱 인테그레이션 전류 측정 (Long Integration)

설명 이 기능을 통해 하나 이상의 전류 펄스들의 평균 전류 측정이 가능합니다. 롱 인테그레이션 전류 측정을 위한 시간 설정은 측정된 펄스 전류의 완벽한 하나의 주기이거나 또는 그 주기의 정수 배여야 합니다. 롱 인테그레이션 전류 측정은 통합 사이클 의 개수로 전체 측정 통합 시간을 계산합니다. 통합 사이클은 입력 전원 사이클 주기에 데이터 처리 시간을 더한 것입니다. 예를 들어 입력 전원 주파수가 60Hz라면 하나의 통합 사이클은 16.7ms이고 입력 전원 주파수가 50Hz라면 하나의 통합 사이클 은 20ms이 됩니다. 롱 인테그레이션 전류 측정은 A/D 변환 회 로의 최대 측정 통합 시간을 확장하는 방법 중 하나입니다. A/D 변환 회로들은 최대 833ms의 펄스를 측정할 수 있는데 반해 롱 인테그레이션 기능은 A/D 변환 회로의 측정 통합 시간을 최대 60s까지 확장시켜 더 긴 시간동안 펄스 전류를 측정할 수 있도 록 합니다. 참고 전류 측정은 최대 5A까지만 유효합니다. 파라미터 설명 IntTime 측정 통합 시간 (Integration Time) • • 측정 통합 시간은 자동(Auto) 또는 수동으로 설정할 수 있습니다. 수동 설정의 경우 최대 60s까지 설정할 수 있습니다. 입력 전원 주파 수가 60Hz인 경우에는 16.7ms 분해능으로

최소 850ms의 통합 시간을 갖습니다. 반면에 입력 전원 주파수가 50Hz인 경우에는 20ms 분해능으로 최소 840ms의 통합 시간을 갖습 니다.

 측정 통합 시간이 자동(Auto)으로 설정되면 시스템은 자동으로 인접한 두 개의 상승 에 지 사이의 시간을 측정하여 최고점과 최저점 을 위한 적절한 측정 통합 시간을 설정하게 됩니다. 두 개 이상의 펄스가 있는 경우에는 측정 통합 시간을 수동으로 설정해야 합니다.

TrigEdge	 트리거 에지 펄스 에지가 롱 인테그레이션 전류 측정을 트리거하기 위해 사용됩니다. Trig On Rising(상승 에지) 또는 Trig On Falling(하강 에지)가 트리거로 사용되면 측정을 시작하기 전에 반드시 펄스가 먼저 감지되어야 합니다. 반면에 Trig On Neither 가 선택되면 출력이 켜지자 마자 에지 트리거와 상관없이 측정을 시작하게 됩니다.
Timeout	 펄스 타임아웃 롱 인테그레이션 전류 측정이 선택되고 장치 가 일정 시간(펄스 타임아웃 설정 시간)동안 펄스를 감지하지 못하면 LCD 화면에 "No Pulse" 메세지가 표시됩니다. 이 기능은 오직 TrigEdge에서 상승 에지 또는 하강 에지가 선택되었을 때만 적용됩니다. Trig On Neither 설정에서는 동작하지 않습니다. 설정 범위 : 1~63s
TrigLevel[4]	 트리거 레벨 TrigEdge가 상승 또는 하강 에지로 선택되면 반드시 먼저 펄스가 감지되어야 합니다. 트리 거 레벨은 감지되는 펄스의 최소 레벨을 의 미합니다. 예를 들어 트리거 레벨이 2A로 설 정되면 2A 이상의 펄스들만 감지되고 2A 미 만의 펄스 들은 무시됩니다. 이 설정은 오직 롱 인테그레이션 전류 측정에만 적용됩니다. 설정 범위 : 0~5A
RecallSetup	저장된 설정을 호출합니다. 총 6개의 설정 을 불러올 수 있습니다. 선택 항목 : RST, SAV0~SAV4

파라미터 설정	IntTime	방향키를 사용하여 IntTime 항목을 선택 하고 Enter 키를 누릅니다. 방향키를 사용하 여 시간 설정 유형(SetTime, 또는 AutoTime) 을 선택합니다.
		SetTime 을 선택했다면 Enter 키를 누르 고 숫자 패드로 값을 입력합니다. 다시 Enter 키를 눌러 설정을 저장하고 롱 인테그 레이션 전류 측정 메뉴로 되돌아 옵니다.
		AutoTime 을 선택했다면 Enter 키를 눌러 설정을 확정하고 바로 롱 인테그레이션 전 류 측정 메뉴로 되돌아 옵니다.
		수동으로 측정 통합 시간을 설정하는 경우 설정 시간이 통합 사이클 시간의 정수 배가 아닌 경우 시스템은 입력값을 자동으로 설 정 가능한 가장 가까운 최대 정수 배로 내림 (round down) 합니다. 기본 설정 단위는 초 (s) 입니다. 설정 범위 : 850ms~60s (60Hz), 840ms~60s(50Hz)
	TrigEdge	방향키를 사용하여 TrigEdge 항목을 선택 하고 Enter 키를 누릅니다. 방향키를 사용하 여 트리거 유형을 선택하고 Enter 키를 눌러 설정을 확정하고 롱 인테그레이션 전류 측정 메뉴로 되돌아 옵니다. 선택 항목 : Trig On Rising, Trig On Neither, Trig On Falling
기능 동작

	Timeout	방향키를 사용하여 Timeout 항목을 선택 하고 Enter 키를 누릅니다. 숫자 패드로 값을 입력하고 Enter 키를 눌러 설정을 저장하고 롱 인테그레이션 전류 측정 메뉴로 되돌아 옵 니다. 기본 단위는 초(s) 입니다. 설정 범위 : 1~63s
	TrigLevel[4]	방향키를 사용하여 TrigLevel[4] 항목을 선 택하고 Enter 키를 누릅니다. 숫자 패드로 값 을 입력하고 Enter 키를 눌러 설정을 완료합 니다. 설정 단위는 암페어(A) 입니다. 설정 범위 : 0~5.000A
	RecallSetup	방향키를 사용하여 RecallSetup 항목을 선택하고 Enter 키를 누릅니다. 좌/우 방향 키로 저장된 설정을 선택하고 Enter 키를 눌러 설정 호출을 완료합니다.
	출력	Output 키를 누릅니다. Output 키에 불이 들어오고 롱 인테그레 이션 전류 측정이 활성화 됩니다.
		펄스 전류가 감지되지 않으면 LCD 화면에 붉은색으로 NO PULSE 라고 표시됩니다. 장치는 펄스가 감지될 때까지 기다리게 됩니다.

전류 싱크 기능 (Current Sink)

설명 테스트 회로가 능동회로이며 테스트 회로의 명시 전압이 전원 공급기의 출력 전압보다 크면 PPH-1503은 자동으로 외부 전원 장치로부터 전류가 흘러들어오는 전자부하처럼 작동합니다.

> 이때 PPH-1503은 정전류 부하라기 보다는 정전압 부하처럼 일 정한 설정 전압을 출력하며 싱크 전류를 받게 됩니다.

전원공급기 쪽으로 흐르는 전류는 +단자로 들어가 -단자로 나 오게 됩니다.

이때 싱크 전류의 양은 전원공급기에서 제어되지는 않습니다.

연결 외부 전원 장치의 +단자를 PPH-1503의 +출력 단자에 연결하고 -단자를 PPH-1503의 -출력 단자에 연결합니다.

예 : 4.2V 배터리



- 동작 조건 전류 싱크 동작을 할 때 장비(PPH-1503)를 보호하기 위해 다음 과 같이 두 개의 조건이 충족되어야 합니다:
 - 외부 전원 장치의 전압이 PPH-1503의 출력 전압보다 0.3V 에서 2.5V 정도까지 높은 지를 확인해야 합니다. 전압 차이 는 PPH-1503의 출력과 부하 조건에 따라 달라집니다.
 - PPH-1503의 출력 전압이 0~5V 사이에 있다면 싱크 전류는 2A를 초과할 수 없습니다. 출력 전압이 5V~15V 사이에 있 는 경우 싱크 전류는 5V에서 1V 증가 시 마다 0.1A씩 줄어 듭니다. 다음 표의 공식을 참조하시기 바랍니다.

PPH-1503 출력 전압	최대 소모 전류
0~5V	2A
5V~15V	2A-((0.1A/V) x (출력전압 - 5V))

외부 릴레이 제어

설명	릴레이 제어 기능은 전원공급기의 전류 제한값과 동기화되어 동작됩니다. 외부 릴레이 제어 기능은 리미트 릴레이(Limit relay) 와 트립 릴레이(Trip relay)로 나뉩니다.
	리미트 릴레이는 CC 모드와 함께 사용됩니다. 출력 전류가 정전 류 설정값에 도달하면 릴레이 제어 신호가 하이(High) 레벨로 올라가고 출력 전류가 정전류 설정값 밑으로 떨어질 때 로우 (Low) 레벨로 떨어집니다.
	트리거 릴레이도 CC 모드와 함께 사용됩니다. 출력 전류가 정전 류 설정값에 도달하면 릴레이 제어 신호가 하이(High) 레벨로 올라가고 전원공급기 출력이 꺼집니다. 출력이 다시 켜지고 출 력 전류가 정전류 설정값보다 작을 때 릴레이 제어 신호가 다시 로우(Low) 레벨로 떨어집니다.
후면 패널 제어 인터페이스	후면 패널 제어 인터페이스는 5개의 단자로 구성됩니다: +5V, IN(소프트우에어 업그레이 드), OUT(제어 신호 출력) x 2, GND (섀시 접 지 또는 대지 접지)
와이어 연결	얇은 드라이버로 단자 윗 부분(오렌지 색 부분)을 눌러주면서 와이어를 삽입합니다.

장비 기본 동작



외부 릴레이 연결 장비에 외부 릴레이를 연결하는 두 가지 방법이 있습니다:

 외부 릴레이를 구동하기 위해 DC +5V 릴레이 출력을 사용 하는 방법. 전류가 150mA를 초과하지 않도록 주의하시기 바랍니다.



▲ 경고 5V 단자를 섀시, 접지 또는 GND 단자에 연결해서는 안됩니다. 장 비가 손상될 수 있습니다.

 외부 릴레이를 구동하기 위해 외부 전원 장치를 사용하는 방법. 이 때 외부 전원 장치의 전압은 15V를 초과할 수 없고 전류는 150mA를 초과할 수 없습니다.



42



설정 저장

설명	5개 그룹의 설정 저장이 가능합니다.			
저장 항목	각 그룹에 사용할 (RST를 예로서 표	수 있는 설정이 시합니다).	아래에 나열되이	너 있습니다
	Voltage:	00.500V	CurrRange:	
	Current:		IntRate:	1.00PLC
	OutputState:	Off	AverRead[1][2]:	1
	DispType: Actua	l V and I	O.V.P:	Off
	GPIBAddr:	16	LimMode:	Limit
	GPIBFormat: Exp	ponential	RelayControl:	Zero
	HighTime:	33us	AverRead[3]:	1
	LowTime:	33us	TrigDelay:	0.10000
	AverTime:	33us	TrigLevel[3]:	0.000A
	IntTime:	1.000s	TrigEdge:	Rising
	Timeout:	16s	TrigLevel[4]:	0.000A
패널조작법	Menu 키를 눌러 니다.	메인 메뉴 인터	페이스에 진입합	Menu
	상/하 방향키를 사용하여 Save Setup 옵션을 선택 🗼 합니다. 🏹			
	Enter 키를 눌러 저장 설정 메뉴에 진입합니다.			Enter

G^W**INSTEK**

	좌/우 방향키를 사용하여 원하는 메모리 번호를 선택합니다.	
	선택 항목 : SAV0, SAV1, SAV2, SAV3, SAV4	
	Enter 키를 눌러 설정을 저장하고 메인 인터페이 스 화면으로 되돌아 옵니다.	Enter
저장 결과	장치의 현재 설정이 5개의 메모리 번호 중 하나에 저정 (SAV0~SAV4).	당됩니다
설정 호출		
설명	다음과 같이 호출 가능한 총 6개의 메모리 설정이 있습 Rst, SAV0, SAV1, SAV2, SAV3, SAV4, SAV5.	늡니다:
패널조작법	저장된 설정을 호출하는 두 가지 방법이 있습니다.	
-	방법 1 :	
	F1, F2, F3, F4 기능 인터페이스 화면에서 방향키 를 사용하여 RecallSetup 을 선택합니다.	Enter D
	Enter 키를 눌러 설정 호출 메뉴에 진입합니다.	Enter
	좌/우 방향키를 사용하여 호출하려는 메모리 번호 를 선택합니다. 선택 항목 : Rst, SAV0, SAV1, SAV2, SAV3, SAV4	
	Enter 키를 눌러 호출을 완료하고 메인 인터페이	Enter

스 화면으로 되돌아 옵니다.

44

방법 2: Menu 키를 눌러 메인 메뉴 인터페이스에 진입합 Menu 니다. 상/하 방향키를 사용하여 Recall Setup 옵션을 선 $\overline{\mathbf{v}}$ 택합니다. Enter 키를 눌러 호출 설정 메뉴에 진입합니다. Enter 좌/우 방향키를 사용하여 호출하려는 메모리 번호 를 선택합니다. 선택 항목 : Rst, SAV0, SAV1, SAV2, SAV3, SAV4 Enter 키를 눌러 호출을 완료하고 메인 인터페이 Enter 스 화면으로 되돌아 옵니다.

메인 메뉴에서 인터페이스 파라미터 설정 영역은 파워 온 설정 PowOnSetup 설정을 나타냅니다. **PowOnSetup** 은 Rst, SAV0~SAV4 와 SAV5~SAV9 에서 모두 11개의 설정이 가능합니다. 여기서 SAV0~SAV4와 SAV5~SAV9의 가장 큰 차이점은 SAV0~ SAV4는 파워 온/오프 상태(Output Sate 는 항상 OFF)를 포함하 지 않지만 SAV5~ SAV9는 파워 온/오프 상태를 포함하고 있다는 것입니다. SAV5~SAV9 은 파워 온/오프 설정을 제외한 나머지 설 정은 SAV0~SAV4와 동일합니다. 여기서 파워 온/오프 설정이란 Output Sate 단순히 켜져 있는지 꺼져 있는지를 나타내는 것입 니다. SAV0~SAV4와 SAV5~SAV9 사이의 관계는 다음과 같습니다. SAV0 → SAV5

SAV0 \rightarrow SAV3 SAV1 \rightarrow SAV6 SAV2 \rightarrow SAV7 SAV3 \rightarrow SAV8 SAV4 \rightarrow SAV9

공장 출하 기본 설정 복원

설명	Rst 설정을 로드하여 공장 출하 기본 설정으로 복원이 가능합니
	다. Rst 설정은 수정할 수 없습니다.
패널조작법	Rst 설정을 호출하는 두 가지 방법이 있습니다.
	[설정 호출] 섹션을 참조하시기 바랍니다. (44 페이지)

人 스템 설정

시스템 정보

설명	시스템 정보 메뉴에, 설정, 화면 밝기 조정 은 시스템 작업을 수	서 시스템 정보를 확인하거나 신호음 기능 성 또는 팩토리 리셋(공장에서만 사용)과 같 행할 수 있습니다.
시스템 정보 항목	System Version	시스템 소프트웨어 버전을 보여줍니다.
	Serial Number	장비 일련 번호를 보여줍니다.
	Calibration Unit	교정 메뉴에 진입합니다. 사용자가 사용할 수 없습니다(공장에서만 사용 가능).
	Utility	시스템 설정 메뉴에 진입합니다: 신호음 설정, 화면 밝기, 팩토리 리셋
		* 팩토리 리셋 기능은 공장에서만 사용 가능 합니다.
패널조작법	Menu 키를 누르고 수 선택합니다. Enter 키	상/하 방향키로 System Information 옵션을 를 다시 눌러 시스템 정보 메뉴에 진입합

니다.

유틸리티 설정

설명	다음과 같이 두 가지 유틸리티 설정이 있습니다: 신호음(Buzzer) 설정, 화면 밝기 설정			
설정 정보	Веер	신호음 ON/OFF를 선택합니다.		
	Backlight	LCD 화면 밝기를 선택합니다.		
신호음 설정 패널조작법	유틸리티(Utility) 메 ^니 여 Beep 항목을 선택	ㅠ에서 상/하 방향키를 사용하 백합니다.		
	Enter 키를 눌러 신호음 상태를 ON 선택합니다. 신호음이 ON으로 설정 Beep On 이라 표시됩니다.			
	Menu 키를 누르면 메인 인터페이스 화면으로 되 돌아 옵니다. 신호음 설정 상태가 화면에 노란색 의 BEEP 아이콘으로 표시됩니다.			
화면 밝기 설정 패널조작법	유틸리티(Utility) 메 ^니 여 BackLight 항목을	ㅠ에서 상/하 방향키를 사용하 · 선택합니다.		
	Enter 키를 누르면 회 밝기 레벨이 화면의 시됩니다. 화면 밝기 로 설정이 가능합니	화면 밝기 레벨이 전환됩니다. BackLight 아이콘 아래에 표 는 다음과 같이 세 개의 레벨 다: High, Middle, Low.	Enter BackLight Middle	
	Menu 키를 누르면 돌아 옵니다.	메인 인터페이스 화면으로 되	Menu	
팩토리 리셋	유틸리티(Utility) 메 [.] reset 항목을 선택하 가 사용할 수 없습니	ㅠ에서 상/하 방향키를 사용하여 고 Enter 키를 누릅니다. 이 기능 다. 공장에서만 사용 가능한 기능	In factory 은 사용자 등입니다.	

장비 원격 제어

원격 제어

USB 인터페이스

설명	PPH-1503은 USB 통신 장치 CDC 클래스를 사용하는 U 페이스를 통해 연결할 수 있습니다.	JSB 인터
인터페이스	후면 패널 USB 슬레이브 포트를 사용합니다.	
드라이버 설치	PC의 USB 포트에 장비를 연결하기 전에 적합한 USB 드라이버가 설치되어야 합니다. 드라이버는 굿윌 인스텍 웹사이트(www.gwinstek.com 또는 www.gwinstek.co.kr)에서 다운로드 받을 수 있습니 다. 장비가 PC와 USB를 통해 성공적으로 연결되면 장비 화면 상태 표시 바에 USB 아이콘이 붉은색으 로 표시됩니다.	USB
	장비가 원격 제어 모드에 들어가면 전면 패널 키는 자동으로 잠금 모드가 됩니다.	LOOK

PPH-1503 사용 설명서

COM 포트 설정	설정 항목을 다음과 같이 설정합니다: • Baud rate : 115200 이하 • Parity : None • Date bits : 8 • Stop bits : 1 • Data overflow control : None
연결 확인	다음과 같은 쿼리 명령을 실행합니다. *IDN? 정상적인 연결 상태에서 장비는 다음과 같이 제조사명, 모델명, 장비 일련번호 및 소프트웨어 버전 정보를 반환합니다.
	GW INSTEK, PPH-1503, SN: xxxxxxxx, Vx.xx
원격 제어 모드 종료	 PC에서 해제 명령어를 보내거나 장비의 전면 패널의 Lock 키를 수초간 누르고 있으면 원격 제어 모드를 종료할 수 있습니다. 원격 제어 모 드가 종료되면 장비 화면의 상태 바의 RMT 아 이콘이 회색으로 표시됩니다.
	• 이때 상태 바의 LOCK 아이콘 역시 회색으로 표 LOCK 시됩니다.
	• 후면 패널의 USB 케이블을 분리합니다.

GPIB 인터페이스

설명	GP: 다. 설경	IB 원격 제어 모드를 인터페이스 메뉴에서 설정할 수 GPIB 원격 제어를 사용하기 전에 통신 데이터 형식, 3 정 및 GPIB 주소를 반드시 구성해야 합니다.	있습니 호환성
인터페이스	후	면 패널 GPIB 포트를 사용합니다.	•
연결	장비 화 [되]	비가 GPIB를 통한 연결이 성공적으로 완료되면 면의 상태 바에 GPIB 아이콘이 붉은색으로 표시 고 패널키가 자동으로 잠금 모드가 됩니다.	GPIB LOCK
통신 데이터 형식 선택	다음	음과 같이 네 가지 데이터 형식을 선택할 수 있습니 : Exponential, 2DPS, 3DPS, 4DPS	
	1.	Menu 키를 눌러 메인 메뉴에 진입합니다.	Menu
	2.	상/하 방향키를 사용하여 Interface 를 선택합니다.	
	3.	Enter 키를 눌러 인터페이스 메뉴에 진입합니다.	Enter
	4.	상/하 방향키를 사용하여 GPIB 옵션을 선택합니다.	(A) (V)
	5.	Enter 키를 눌러 GPIB 메뉴에 진입합니다.	Enter
	6.	상/하 방향키를 사용하여 Output Format 항목을 선 택합니다.	
	7.	Enter 키를 눌러 데이터 출력 형식을 선택합니다.	Enter
	8.	Menu 키를 눌러 설정을 완료하고 메인 메뉴로 되돌 아 옵니다.	Menu

PPH-1503 사용 설명서

다음과 두 개의 출력 형식을 선택할 수 있습니다: 출력 형식 선택 KEITHLEY 2303, FLUKE PM2811. 이전 섹션의 4단계에 이어서 다음 단계를 진행합니다. 5. 상/하 방향키를 사용하여 Output Type 항목을 선택 $\overline{\mathbf{v}}$ 합니다. 6. Enter 키를 눌러 출력 형식을 선택합니다. Enter 7. Menu 키를 눌러 설정을 완료하고 메인 메뉴로 되돌 Menu 아 옵니다. GPIB 주소 설정 PC에 연결하기 위해 GPIB 주소를 구성합니다. 통신 데이터 형식 선택 섹션의 4단계에 이어서 다음 단 계를 진행합니다. 5. 상/하 방향키를 사용하여 Primary Address 항목을 $\bigcirc \land \bigcirc$ $\overline{\mathbf{v}}$ 선택합니다. 6. Enter 키를 누르고 숫자 패드로 GPIB 주소를 설정합 Enter 니다. 설정 범위 : 1~30 7. Enter 키를 설정을 완료하고 Menu 키를 눌러 메인 Menu

메뉴로 되돌아 옵니다.

원격 제어	٠	PC에서 해제 명령어를 보내거나 장비의 전면	
모드 종료		패널의 Lock 키를 수초간 누르고 있으면 원격	
		제어 모드를 종료할 수 있습니다. 원격 제어 모	RMT
		드가 종료되면 장비 화면의 상태 바의 RMT 아	
		이콘이 회색으로 표시됩니다.	

- 이때 상태 바의 LOCK 아이콘 역시 회색으로 표 LOCK 시됩니다.
- 후면 패널의 GPIB 케이블을 분리합니다.

Enter

LAN 인터페이스

설명	LAN 인터페이스를 사용할 때 다수의 설정이 켜져 있어이	ᅣ 합니다.
IP 모드	IP 주소를 DHCP, 자동 IP 또는 수동 IP를 사용하여 구성할 습니다. DHCP를 사용하면 자동으로 할당된 IP 주소를 얻 시스템은 IP 주소 충돌을 방지하기 위해 자동으로 생성된 소를 얻는 자동 IP를 사용합니다.	할 수 있 습니다. ! IP 주
수동 IP	1. Menu 키를 눌러 메인 메뉴에 진입합니다.	Menu
	2. 상/하 방향키를 사용하여 Interface 를 선택합니다.	(A) (V)
	3. Enter 키를 눌러 인터페이스 메뉴에 진입합니다.	Enter
	4. 상/하 방향키를 사용하여 LAN 옵션을 선택합니다.	
	5. Enter 키를 눌러 LAN 메뉴에 진입합니다.	Enter
	6. 상/하 방향키를 사용하여 IP Mode를 선택합니다.	
	7. Enter 키를 눌러 Manu IP를 선택합니다.	Enter
	8. 상/하 방향키를 사용하여 적절한 파라미터를 선택 합니다. 선택 항목 : IP Address, Subnet Mask, Gateway DNS Servers	(1) (1) (1)
	9. Enter 키를 누르고 숫자 패드로 각각의 파라미터에 대한 값을 입력합니다.	Enter

10. Enter 키를 눌러 각각의 구성을 완료합니다.

11. Menu 키를 눌러 설정을 완료하고 메인 메뉴로 되돌 Menu 아 옵니다. 파라미터 설정 범위 IP Address : 1.0.0.0~223.255.255.255 (단, 127.nnn.nnn 제외) Subnet Mask : 1.0.0.0~255.255.255.255 Gateway : 1.0.0.0~223.255.255.255 (단, 127.nnn.nnn 제외) DNS Servers : 1.0.0.0~223.255.255.255 (단, 127.nnn.nnn.nnn 제외) DHCP 수동 IP 섹션의 6단계에 이어서 다음 단계를 진행합니다. 7. Enter 키를 눌러 DHCP를 선택합니다. 장비는 DHCP Enter 서버에서 IP 주소, 서브넨 마스크, 기본 게이트웨이 및 기타 네트웍 파라미터를 할당 받습니다. 할당된 파라미터들이 해당 파라미터 영역에 표시됩니다. 방 향키를 사용하여 각 설정값들을 확인할 수 있습니다. (DHCP 서버에서 설정값을 할당 받을 때, 화면에 스 캔 아이콘이 나타납니다.) 8. Menu 키를 눌러 설정을 완료하고 메인 메뉴로 되돌 Menu 아 옵니다. AUTO IP 수동 IP 섹션의 6단계에 이어서 다음 단계를 진행합니다. 7. Enter 키를 눌러 Auto IP를 선택합니다. 장비는 자동 Enter 으로 현재 네트웍 구성에 맞게 IP 주소, 서브셋 마스 크 주소를 얻게 됩니다. 장비는 서브넷 255.255.0.0 을 갖고 169.254.0.1 부터 169.254.255.254 까지 범 위 내에서 IP 주소를 설정합니다. 설정된 파라미터 들이 해당 파라미터 영역에 표시됩니다. 방향키를 사용하여 각 설정값들을 확인할 수 있습니다.

8. Menu 키를 눌러 설정을 완료하고 메인 메뉴로 되돌
 아 옵니다.

PC 조작 1. 웹 브라우저(마이크로소프트 익스플로러)에 IP 주소를 입력 합니다. IP 주소를 입력한 후 연결이 정상적으로 진행되면 아래와 같이 장비 정보가 포함된 시작 화면이 웹 브라우저 에 표시됩니다. 시작 화면에 다음과 같이 세 개의 링크 페이 지를 제공합니다: Welcome Page, Browser Web Control, View & Modify Configuration (네트웍 설정)

	EK PPH1503 High S	Speed Power Supply	
Welcome Page	Welcome to your		
Web Control	Web-Enabled Pf Speed Power Su	PH-1503 High Ipply	
	Information about this Web	-Enabled Instrument	×
	Instrument:	PPH-1503	
	Serial Number:	0000000	
	Description:	PPH1503	
	Hostname:	MYHOST001	
	Config Type:	Manual	
	IP Address:	172.16.131.170	
	VISA TCPIP Connect String :	TCPIP::172.16.131.170::1026::SOCKET	
	MAC Address:	00-22-24-69-11-80	
	Software Version:	V0.04 07/31/12	
	Auto-MDIX Capable :	Yes	
	Use the navigation bar on the left t	o access your PPH-1503 High Speed Power Sup	ply and related information.

© GWINSEK Technologies, Inc. 2011

2. 아래와 같이 브라우저를 통해 명령을 실행하려면 "Browser Web Control"을 클릭합니다.

GU INSTEK Made to Measure	PPH1503 High Speed Power Supply		
Welcome Page		SCPI:	Submit
Browser Web Control		SCPI	Response:
View & Modify Configuration			× >

 아래와 같이 구성 수정 메뉴에 진입하려면 "View & Modify Configuration"을 클릭합니다.

	PPH1503 High Speed Power Supply	
Annume Page	Current Cor PPH-1503 High Sp	nfiguration of seed Power Supply
Configuration	Modify C	enfiguration
	Parameter	Currently in use
	Config Type:	Manual
	IP Address:	172.16.131.170
	Subnet Mask:	266.266.265.0
	Default Gateway:	172 16.131.1
	DnsSever:	172 16.131.241
	Hostname:	MYHOST001
	Ethernet Connection Monitoring:	ON
	Description:	PPH1503

 아래와 같이 네트웍 구성 설정 메뉴에 진입하려면 "Modify Config"를 클릭합니다. PPH-1503 원격 제어 설정을 변경하 려면 "Save and Restart"를 클릭합니다.

	Configuring yo PPH-1503 High Speed P	our ower Supply
	Undo Edits Save and Restart	Factory Defaults
Parameter	Configured Value	Edit Configuration
IP Settings may be obtained automatically us	ing the following:	
Config Type: *	Manual	C DHCP C AutolP @ Manual
IP Settings to use if automatic modes are off o	r servers are unavailable:	
IP Address: *	172.16.131.170	172.16.131.170
Subnet Mask: *	255.255.255.0	255 255 255 0
Default Gateway: *	172.16.131.1	172.16.131.1
DisSever: *	172 16 131 241	172.16.131.241
Hostname:*	MYHOST001	MYHOST001
Personal and a second second second second	ON	R ON C OFF

. 참고 • 입력된 모든 설정을 취소하려면 "Undo Edits"를 클릭합니다.

- 공장 출하 기본 설정으로 복원하려면 "Factory Defaults"를 클릭합니다.
- 원격 제어 · PC에서 해제 명령어를 보내거나 장비의 전면 모드 종료 패널의 Lock 키를 수초간 누르고 있으면 원격 제어 모드를 종료할 수 있습니다. 원격 제어 모 · MT 드가 종료되면 장비 화면의 상태 바의 RMT 아 이콘이 회색으로 표시됩니다.
 - 이때 상태 바의 LOCK 아이콘 역시 회색으로 표 LOCK 시됩니다.
 - 후면 패널의 LAN 케이블을 분리합니다.
- · 참고 핫-스왑(Hot-swappable) LAN 장치는 케이블을 분리하여 바로 연결을 끊을 수 있습니다.

커맨드(명령) 구조

PPH-1503에 사용되는 커맨드들은 IEEE488.2와 SCPI 규격을 충족합니다.

SCPI 커맨드 개요

<u> 커맨드 포맷(형식)</u>

SCPI는 장비 테스트와 측정을 위해 설계된 ASCII 기반의 명령 언어입니다. SCPI 커맨드 는 트리(Tree) 시스템과 같은 계층 구조를 사용하고 여러 서브(하위) 시스템들로 나누어 져 있습니다. 각 서브 시스템은 여러 루트(root) 키워드로 정의됩니다. 각각의 커맨드는 하나의 루트 키워드 또는 콜론 ":" 으로 구분하는 계층 키워드들로 구성됩니다. 또한 키 워드들과 파라미터값 사이는 항상 한 칸을 띄어야 합니다. 물음표 "?" 가 붙은 커맨드들 은 쿼리(query)를 나타냅니다.

커맨드 포맷 예:

:SYSTem:BEEPer:STATe {0|1|OFF|ON}

:SYSTem:BEEPer:STATe?

위의 예에서 SYSTem은 루트 레벨 키워드이고 BEEPer와 STATe는 각각 2차, 3차 레벨 계 층 키워드들입니다. 계층 키워드들은 "."에 의해 분리됩니다. 또한 파라미터값들은 중괄 호 "{ }"안에 묶여 있습니다. 즉, SYSTem:BEEPer:STATe 커맨드의 파라미터값은 {이1OFFION }가 됩니다. 이때 커맨드와 파라미터값 사이는 한 칸 띄어져 있음을 유의하 시기 바랍니다. SYSTem:BEEPer:STATe? 은 커맨드가 쿼리(query)임을 나타냅니다. 또한 일부 커맨드들은 쉼표 ","로 구분되는 여러 개의 파라미터값을 갖습니다. 예를 들 면 다음과 같습니다:

:STATus:QUEue:ENABle (-110:-222, -220)

<u>심볼(기호) 설명</u>

SCPI 커맨드들은 다음과 같은 심볼들을 갖습니다. 이 심볼들은 커맨드는 아니지만 커맨 드 파라미터를 설명하는데 사용됩니다.

1. 중괄호 { }

중괄호는 다음과 같이 문자열 파라미터를 포함합니다: { OFF|ON }

2. 수직바|

수직바는 하나 이상의 옵션 파라미터값들을 구분하는데 사용됩니다. 이때 오직 하나 의 커맨드만이 선택될 수 있습니다. 예를 들어 다음 두 개의 파라미터 중 {ON|OFF} 오직 ON 또는 OFF 만이 선택될 수 있습니다.

3. 대괄호[]

대괄호 내의 내용은 커맨드가 실행될 때 생략될 수 있는 키워드 또는 파라미터들을 나타냅니다. 예를 들어 :OUTPut[:STATe] {ON|OFF} 커맨드에서 [STATe]는 생략될 수 있습니다.

4. 꺾쇠 괄호 < >

꺾쇠 괄호 내의 파라미터들은 다른 유효한 값들로 대체되어야 합니다. 예를 들어 :DISPlay: CONTrast <brightness> 커맨드에서 <brightness>는 :DISPlay:CONTrast 1 에서와 같이 다른 숫자값으로 대체되어야 합니다.

<u>파라미터 유형</u>

커맨드는 다양한 범주의 파라미터들을 갖습니다. 파라미터 설정 방법은 각 범주에 따라 달라집니다.

1. 부울(Boolean)

예를들어 "ON"과 "OFF" 커맨드 파라미터를 갖는 :DISPlay:FOCUs {ON|OFF} 의 경우 "ON" 은 포커스 디스플레이 기능을 켜게 되고 반면에 "OFF"는 기능을 끄게 됩니다.

- 연속적인 정수값
 예를 들어 :DISPlay:CONTrast <brightness> 커맨드의 경우 <brightness> 는 1부터 3까지 범위 내의 정수값입니다.
- 3. 연속적인 실수값

파라미터값이 실수값이어야 하는 경우 유효 범위와 정확도 내의 어떤 값도 가질 수 있습니다. 예를 들어 현재 동작하는 채널에 대한 전류값을 설정하는 :CURRent {<current>|MINimum|MAXimum} 커맨드의 경우 <current> 파라미터값은 전류 채 널의 설정 범위 내의 어떤 값이라도 설정할 수 있습니다. 4. 불연속 값

불연속 파라미터값의 경우 오직 리스트에 있는 값들만을 사용할 수 있습니다. 예를 들어 *RCL{0112131415} 커맨드의 경우 오직 0, 1, 2, 3, 4, 5 만을 사용할 수 있습니다.

5. ASCII 문자열

ASCII 문자열 파라미터의 경우 문자열에 ASCII 문자 조합을 사용해야 합니다. 예를 들어 :MODE <name> 커맨드의 경우 여기서 <name> 부분은 ASCII 문자열이어야 합니다.

<u> 커맨드 축약어</u>

SCPI 커맨드를 위한 구문은 대문자와 소문자의 조합을 포함합니다. 커맨드 내의 대문자 는 그 커맨드의 축약형을 나타냅니다. 커맨드의 대소 문자를 구분하지 않고 대문자와 소문자 모두를 사용할 수 있습니다. 그러나 커맨드의 약어를 사용할 때 오직 그 커맨드 의 대문자 부분만을 사용할 수 있음을 유의하시기 바랍니다.

예를 들어 :MEASure:CURRent? 커맨드의 경우 :MEAS:CURR? 로만 축약할 수 있습니다.

<u> 커맨드 종료</u>

장비에 커맨드를 보낼 때 커맨드는 반드시 <new line> 문자로 종료되어야 합니다. IEEE-4888 EOI 역시 <new line> 문자로 사용될 수 있습니다. 커맨드는 또한 캐리지 리 턴(carriage return) + <new line> 문자를 사용하여 종료할 수 있습니다. 커맨드가 종료 된 후 커맨드 경로는 항상 루트 레벨로 재설정 됩니다.

반환값은 0x0A 로 종료됩니다.

커맨드 리스트

<u>측정 관련 커맨드</u>

:FETCh?	66 페이지
:FETCh:ARRay?	66 페이지
:READ?	66 페이지
:READ:ARRay?	67 페이지
:MEASure[: <function>]?</function>	67 페이지
:MEASure:ARRay[: <function>]?</function>	67 페이지

<u>디스플레이 관련 커맨드</u>

:DISPlay:ENABle 	67 페	이지
:DISPlay:ENABle?	67 페	이지
:DISPlay[:WINDow[1]]:TEXT:STATe 	67 페	이지
:DISPlay[:WINDow[1]]:TEXT:STATe?	68 페	이지
:DISPlay[:WINDow[1]]:TEXT:DATA <a>	68 페	이지
:DISPlay[:WINDow[1]]:TEXT:DATA?	68 페	이지
:DISPlay:CONTrast < NRf>	68 페	이지

<u>데이터 형식 관련 커맨드</u>

:FORMat[:DATA] <type></type>	68 페이지
:FORMat[:DATA]?	69 페이지
:FORMat:BORDer <name></name>	69 페이지
:FORMat:BORDer?	69 페이지

<u> 출력 관련 커맨드</u>

:OUTPut[:STATe] 	69 페이지
:OUTPut[:STATe]?	69 페이지
:OUTPut:RELay <name></name>	69 페이지
:OUTPut:RELay?	70 페이지
:OUTPut:OVP:STATe 	70 페이지

:OUTPut:OVP:STATe?	70 페이지
:OUTPut:OVP <value></value>	70 페이지
:OUTPut:OVP?	70 페이지
<u>소스 관련 커맨드</u>	
:[SOURce]:CURRent[:LIMit][:VALue] <nrf></nrf>	70 페이지
:[SOURce]:CURRent[:LIMit][:VALue]?	71 페이지
:[SOURce]:CURRent[:LIMit]:TYPE <name></name>	71 페이지
:[SOURce]:CURRent[:LIMit]:TYPE?	71 페이지
:[SOURce]:CURRent[:LIMit]:STATe?	71 페이지
:[SOURce]:VOLTage[:LEVel][:IMMediate][:AMPLitude] <n></n>	71 페이지
:[SOURce]:VOLTage[:LEVel][:IMMediate][:AMPLitude]?	72 페이지
<u>디느백 판년 거맨드</u>	
:SENSe[1]:FUNCtion <name></name>	72 페이지
:SENSe[1]:FUNCtion?	72 페이지
:SENSe[1]:NPLCycles <n></n>	72 페이지
:SENSe[1]:NPLCycles?	72 페이지
:SENSe[1]:AVERage <nrf></nrf>	73 페이지
:SENSe[1]:AVERage?	73 페이지
:SENSe[1]:CURRent[:DC]:RANGe[:UPPer] <n></n>	73 페이지
:SENSe[1]:CURRent[:DC]:RANGe[:UPPer]?	73 페이지
:SENSe[1]:CURRent[:DC]:RANGe:AUTO 	73 페이지
:SENSe[1]:CURRent[:DC]:RANGe:AUTO?	73 페이지
:SENSe[1]:PCURrent:AVERage <nrf></nrf>	74 페이지
:SENSe[1]:PCURrent:AVERage?	74 페이지
:SENSe[1]:PCURrent:MODE <name></name>	74 페이지
:SENSe[1]:PCURrent:MODE?	74 페이지
:SENSe[1]:PCURrent:TIME:AUTO	74 페이지
:SENSe[1]:PCURrent:TIME:HIGH <nrf></nrf>	74 페이지
:SENSe[1]:PCURrent:TIME:HIGH?	75 페이지

75	페이지
75	페이지
76	페이지
77	페이지
78	페이지
	 75 75 75 76 76 76 76 76 76 76 76 76 77 77 77 77 77 77 77 78 <

<u>상태 관련 커맨드</u>

:STATus:PRESet	79 페이지
:STATus:OPERation[:EVENt]?	79 페이지
:STATus:OPERation:CONDition?	79 페이지
:STATus:OPERation:ENABle <nrf></nrf>	79 페이지
:STATus:OPERation:ENABle?	79 페이지
:STATus:MEASurement[:EVENt]?	79 페이지
:STATus:MEASurement:ENABle <nrf></nrf>	80 페이지

:STATus:MEASurement:ENABle?	80 페이지
:STATus:MEASurement:CONDition?	80 페이지
:STATus:QUEStionable[:EVENt]?	80 페이지
:STATus:QUEStionable:CONDition?	80 페이지
:STATus:QUEStionable:ENABle <nrf></nrf>	80 페이지
:STATus:QUEStionable:ENABle?	81 페이지
:STATus:QUEue[:NEXT]?	81 페이지
:STATus:QUEue:ENABle <list></list>	81 페이지
:STATus:QUEue:ENABle?	81 페이지
:STATus:QUEue:DISable <list></list>	81 페이지
:STATus:QUEue:DISable?	82 페이지
:STATus:QUEue:CLEar	82 페이지

<u>시스템 관련 커맨드</u>

:SYStem:LOCal	87 페이지
:SYStem:REMote	86 페이지
:SYSTem:COMMunicate:LAN:DHCP[:STATe] 	82 페이지
:SYSTem:COMMunicate:LAN:DHCP[:STATe]?	82 페이지
:SYSTem:COMMunicate:LAN:IPADdress <ip address=""></ip>	84 페이지
:SYSTem:COMMunicate:LAN:IPADdress?	84 페이지
:SYSTem:COMMunicate:LAN:AUTOip[:STATe] 	84 페이지
:SYSTem:COMMunicate:LAN:AUTOip[:STATe]?	84 페이지
:SYSTem:COMMunicate:LAN:SMASk <mask></mask>	85 페이지
:SYSTem:COMMunicate:LAN:SMASk?	85 페이지
:SYSTem:COMMunicate:LAN:GATEway <ip address=""></ip>	85 페이지
:SYSTem:COMMunicate:LAN:GATEway?	85 페이지
:SYSTem:COMMunicate:LAN:DNS <address></address>	86 페이지
:SYSTem:COMMunicate:LAN:DNS?	86 페이지
:SYSTem:COMMunicate:LAN:MANualip[:STATe] 	86 페이지
:SYSTem:COMMunicate:LAN:MANualip[:STATe]?	86 페이지
:SYSTem:COMMunicate:LAN:APPLy	86 페이지
:SYSTem:VERSion?	82 페이지

:SYSTem:ERRor?	82	페이지
:SYSTem:CLEar	82	페이지
:SYSTem:LFRequnecy?	82	페이지
:SYSTem:POSetup <name></name>	83	페이지
:SYSTem:POSetup?	83	페이지
:SYSTem:BEEPer:STATe {0 1 OFF ON}	87	페이지
:SYSTem:BEEPer:STATe?	87	페이지
*IDN?	87	페이지
*RST	87	페이지
*TST?	88	페이지
*WAI	88	페이지

<u>IEEE488.2 일반 커맨드</u>

*CLS	96 페이지
*ESE <enable value=""></enable>	95 페이지
*ESE?	95 페이지
*ESR?	95 페이지
*OPC	96 페이지
*OPC?	96 페이지
*SRE <enable values=""></enable>	94 페이지
*SRE?	94 페이지
*STB?	94 페이지
*TRG	88 페이지
*SAV <nrf></nrf>	88 페이지
*RCL <nrf></nrf>	88 페이지

커맨드 상세 설명

<u>측정 관련 커맨드</u>

커맨드	:FETCH?
기능	마지막 리드백(readback) 값을 반환합니다.
반응 시간	최대 16ms
예문	:FETCH?
	마지막 리드백 값을 반환합니다.
커맨드	:FETCh:ARRay?
기능	마지막 어레이 리드백 값들을 반환합니다.
반응 시간	최대 16ms
예문	:FETCh:ARRay?
	마지막 어레이 리드백 값들을 반환합니다.
커맨드	:READ?
기능	리드(read) 작업을 트리거하고 리드(read) 값을 반환합니다.
반응 시간	최대 32ms
예문	:READ?
	리드(read) 값을 반환합니다.
커맨드	:READ:ARRay?
기능	새로운 어레이를 트리거하고 리드(read) 어레이 값들을 반환합
	니다.
반응 시간	최대 32ms
예문	:READ:ARRay?
	새로운 어레이를 트리거하고 리드(read) 어레이 값들을 반환합
	니다.

커맨드	:MEASure[: <function>]?</function>		
기능	지정된 측정 기능에 대한 "READ?" 쿼리를 수행합니다.		
설명	<function> CURRent[:DC]: 전류 측정.</function>		
예문	VOLTage[:DC] : 전압 측정.		
	PCURrent : 펄스 전류 측정.		
	DVMeter : DVM 입력 측정.		
	LINTegration : 롱 인테그레이션 전류 측정.		
	펄스 전류와 롱 인테그레이션 전류 측정에서 펄스 전류가 없다면		
	타임아웃(timeout) 시간 동안만 테스트 진행.		
반응 시간	최대 32ms		
예문	:MEASure:ARRay:PCURrent?		
	측정 유형을 펄스 전류 어레이 측정으로 설정하고 리드백 어레이		
	값을 반환합니다.		

<u>디스플레이 관련 커맨드</u>

커맨드	:DISPlay:ENABle 		
기능	LCD 화면을 온/오프 시킵니다.		
설명	 0/OFF: 디스플레이 오프.		
	1/ON: 디스플레이 온.		
예문	:DISPlay:ENABle ON		
	LCD 화면을 온(ON) 시킵니다.		
커맨드	:DISPlay:ENABle?		
기능	디스플레이 상태를 반환합니다		
예문	:DISPlay:ENABle?		
	디스플레이 상태를 반환합니다.		
커맨드	:DISPlay[:WINDow[1]]:TEXT:STATe 		
기능	텍스트 메시지 모드를 온/오프 시킵니다.		
설명	 0/OFF: 텍스트 메시지 모드 오프.		
	1/ON: 텍스트 메시지 모드 온.		
예문	:DISPlay: TEXT:STATe ON 텍스트 메시지 모드를 켭니다.		

커맨드 기능 예문	:DISPlay[:WINDow[1]]:TEXT:S 텍스트 메시지 모드 상태를 :DISPlay:TEXT:STATe? 텍스트 메시지 모드 상태를	STATe? 반환합니다. 반화합니다.
커맨드 기능 설명	:DISPlay[:WINDow[1]]:TEXT:[디스플레이 정보 "a"를 위한 <a> 최대 32자로 · 상관없이 32자	DATA <a> ASCII 텍스트를 정의합니다. 구성된 ASCII 문자열 블록. 대소 문자 다 이상의 문자는 잘립니다.
예문	":DISPlay:TEXT:STATe ON" ㅋ :DISPlay:TEXT:DATA "txt" ASCII 텍스트는 "txt"로 설정	'I맨드가 실행될 때 사용됩니다. 됩니다.
커맨드 기능 예문	:DISPlay[:WINDow[1]]:TEXT:[설정된 텍스트 메시지를 반환 :DISPlay:TEXT:DATA?	DATA? 한합니다. 설정된 텍스트 메시지를 반환합니다.
커맨드 기능 설명	DISPlay:CONTrast < NRf > 화면 밝기를 설정합니다. <nrf> 1 : Weak 2 : Medium 3 : Strong</nrf>	
예문	DISPlay:CONTrast 3	화면 밝기를 가장 밝게(3) 설정합니다.

<u>데이터 형식 관련 커맨드</u>

커맨드	:FORMat[:DATA] <type></type>	
기능	데이터 형식을 설정합니다.	
설명	<type></type>	ASCii : ASCII format.
		SREal : IEEE754 single precision format.
		DREal : IEEE754 double precision format.
예문	:FORMat:DATA	A SREal
	데이터 형식을	IEEE754 double precision format으로 설정합니다.

커맨드 기능 예문	:FORMat[:DATA]? 데이터 형식을 반환합니다. :FORMat:DATA? 데이터 형식을 반환합니다.		
커맨드	:FORMat:BORDer <name></name>		
기능	바이트(Byte) 순서를 설정합니다.		
설명	name NORMal: normal binary byte order.		
	SWAPped: reverse binary byte order.		
예문	:FORMat:BORDer NORMal		
	데이터 형식을 "Normal" binary byte order 로 설정합니다.		
커맨드	:FORMat:BORDer?		
기능	2진 바이트 순서(binary byte order)를 반환합니다.		
예문	:FORMat:BORDer ?		
	2진 바이트 순서를 반환합니다.		

<u> 출력 관련 커맨드</u>

커맨드	:OUTPut[:STATe] 		
기능	출력을 온/오프 시킵니다.		
설명		0/OFF: 출력 오	<u>오</u> 표.
		1/ON: 출력 온	
예문	:OUTPut:STATe	e ON	출력을 온 시킵니다.
커맨드	:OUTPut[:STAT	e]?	
기능	출력 상태를 빈	한한니다.	
예문	:OUTPut:STATe	e?	출력 상태를 반환합니다.
커맨드	:OUTPut:RELay	<name></name>	
기능	외부 릴레이 저	어 신호를 온/	오프 시킵니다.
설명	<name></name>	ZERO:오프.	
		ONE : 온.	
예문	:OUTPut:RELay	ONE	릴레이 신호를 온 시킵니다.

커맨드 기능 예문 커맨드 기능	:OUTPut:RELay? 출력 릴레이 상태를 반환합니다. :OUTPut:RELay? 출력 릴레이 상태를 반환합니다. :OUTPut:OVP:STATe OVP(과전압 보호) 기능을 온/오프 시킵니다.
설명	 0/OFF : OVP 오프. 1/ON : OVP 온.
예문	:OUTPut:OVP:STATe ON OVP 기능을 온 시킵니다.
커맨드 기능 예문	:OUTPut:OVP:STATe? OVP 기능 상태를 반환합니다. :OUTPut:OVP:STATe? OVP 기능 상태를 반환합니다.
커맨드 기능 설명 예문	:OUTPut:OVP <value> OVP 레벨을 설정합니다. <value> 0.00-15.00 :OUTPut:OVP 10.05 OVP 전압 레벨을 10.05V로 설정합니다.</value></value>
커맨드 기능 예문	:OUTPut:OVP? OVP 전압 레벨을 반환합니다. :OUTPut:OVP? OVP 전압 레벨을 반환합니다.

<u> 소스 관련 커맨드</u>

커맨드	:[SOURce]:CUI	RRent[:LIMit][:VALue] <nrf></nrf>
기능	전류 레벨을 실	널정합니다.
설명	NRf	0.0000-5.0000
예문	:SOURce:CURRent 1.0005	
	전류 레벨을 1	.0005A로 설정합니다.

커맨드	:[SOURce]:CURRent[:LIMit][:VALue]?		
기능	전류 제한 레벨을 반환합니다.		
예문	:SOURce:CURRent?		
	전류 제한 레벨을 반환합니다.		
커맨드	:[SOURce]:CURRent[:LIMit]:TYPE <name></name>		
기능	전류 제한 모드를 설정합니다.		
설명	<name> LIMit: 일반 제한 모드.</name>		
	TRIP: 출력 셧다운 모드.		
	LIMRELAY LIMITRELAY : 일반 제한 모드와 외부		
	릴레이 출력 제어 모드.		
	TRIPRELAY: 출력 셧다운 모드와 외부 릴레이 출력		
	제어 모드.		
예문	:SOURce:CURRent:TYPE LIMITRELAY		
	전류 제한 모드를 LIMITRELAY로 설정합니다.		
커맨드	:[SOURce]:CURRent[:LIMit]:TYPE?		
기능	전류 제한 모드를 반환합니다.		
예문	:SOURce:CURRent:TYPE ?		
	전류 제한 모드를 반환합니다.		
커맨드	:[SOURce]:CURRent[:LIMit]:STATe?		
기능	전류 제한 상태를 반환합니다. 전류 제한값에 도달하지 않는 경		
	우 "0"이 반환되고 도달한 경우에는 "1"이 반환됩니다.		
예문	:SOURce:CURRent:STATe?		
	전류 제한 상태를 반환합니다.		
커맨드	:[SOURce]:VOLTage[:LEVel][:IMMediate][:AMPLitude] < NRf >		
기능	출력 전압 진폭을 설정합니다.		
설명	<nrf> 0.000-15.000</nrf>		
예문	:SOURce:VOLTage 5.321		
	출력 전압을 5.321V로 설정합니다.		

커맨드	:[SOURce]:VOLTage[:LEVel][:IMMediate] [:AMPLitude]?
기능	출력 전압 설정값을 반환합니다.
예문	:SOURce:VOLTage?
	출력 전압 설정값을 반환합니다.

<u>리드백(Readback) 관련 커맨드</u>

커맨드	:SENSe[1]:FUNCtion <name></name>		
기능	측정 기능 유형을 선택합니다: 전압, 전류, 펄스, 롱 인테그레이션, DVM 측정.		
설명	name "VOLTage": 전압 측정.		
	"CURRent": 전류 측정.		
	"PCURrent": 펄스 전류 측정.		
	"LINTegration": 롱 인테그레이션 측정.		
	"DVMeter": DVM 입력 측정.		
예문	:SENSe:FUNCtion "VOLTage"		
	측정 유형을 "전압 측정"으로 설정합니다.		
커맨드	:SENSe[1]:FUNCtion?		
기능	측정 기능 유형을 반환합니다.		
반응 시간	최대 16ms		
예문	:SENSe:FUNCtion?		
	측정 기능 유형을 반환합니다.		
커맨드	:SENSe[1]:NPLCycles <n></n>		
기능	전압, 전류, DVM 측정 시의 통합 속도(Integration Rate)를 위한		
	PLC 개수를 설정합니다.		
설명	<n> 0.01-10.00</n>		
예문	:SENSe:NPLCycles 0.10		
	PLC 개수를 0.1로 설정합니다.		
커맨드	:SENSe[1]:NPLCycles?		
기능	통합 속도를 위한 PLC(Power Line Cycle) 개수를 반환합니다.		
예문	:SENSe:NPLCycles?		
	PLC 개수를 반환합니다.		
장비 원격 제어

커맨드	:SENSe[1]:AVERage <nrf></nrf>
기능	전압, 전류, DVM 측정을 위한 평균 개수를 설정합니다.
설명	<nrf> 1-10</nrf>
예문	:SENSe:AVERage 3
	평균 개수를 3으로 설정합니다.
커맨드	:SENSe[1]:AVERage?
기능	평균 개수를 반환합니다.
예문	:SENSe[1]:AVERage?
	평균 개수를 반환합니다.
커맨드	:SENSe[1]:CURRent[:DC]:RANGe[:UPPer] <n></n>
기능	전류 측정 범위를 설정합니다.
설명	<n> MIN : 로우(Low) 레인지.</n>
	MAX : 하이(High) 레인지.
예문	:SENSe:CURRent:RANGe MIN
	전류 범위를 로우(Low)로 선택합니다.
커맨드	:SENSe[1]:CURRent[:DC]:RANGe[:UPPer]?
기능	전류 측정 범위를 반환합니다.
예문	:SENSe:CURRent:RANGe?
	전류 측정 범위를 반환합니다.
커맨드	:SENSe[1]:CURRent[:DC]:RANGe:AUTO
기능	오토(자동) 레인지 기능을 켭니다.
설명	 0/OFF : 오프.
	1/ON : 온.
예문	:SENSe:CURRent:RANGe:AUTO ON
	오토 레인지 기능을 켭니다.
커맨드	:SENSe[1]:CURRent[:DC]:RANGe:AUTO?
기능	오토 레인지 기능 상태를 반환합니다.
예문	:SENSe:CURRent:RANGe:AUTO?
	오토 레인지 기능 상태를 반환합니다.

커맨드 기능 설명 예문	:SENSe[1]:PCURrent:AVERage <nrf> 펄스 전류 측정을 위한 평균 개수를 설정합니다. NRf 1-100 또는 1-5000(pulse current digitization) :SENSe:PCURrent:AVERage 5 평균 개수를 5로 설정합니다.</nrf>
커맨드 기능 예문	:SENSe[1]:PCURrent:AVERage? 펄스 전류 측정을 위한 평균 개수를 반환합니다. :SENSe:PCURrent:AVERage? 평균 개수를 반환합니다.
커맨드 기능 설명	:SENSe[1]:PCURrent:MODE <name> 펄스 전류 측정 모드를 설정합니다. Name HIGH: High 펄스 모드 (상승 에지 트리거) LOW: Low 펄스 모드 (하강 에지 트리거) AVERage: Average 펄스 측정</name>
예문	:SENSe:PCURrent:MODE HIGH 펄스 전류 측정 모드를 하이(HIGH) 모드로 설정합니다.
커맨드 기능 예문	:SENSe[1]:PCURrent:MODE? 펄스 전류 측정 모드를 반환합니다. :SENSe:PCURrent:MODE? 펄스 전류 측정 모드를 반환합니다.
커맨드 기능 예문	:SENSe[1]:PCURrent:TIME:AUTO 펄스 전류 측정 통합(Integration) 시간을 자동 모드로 설정합니다. :SENSe:PCURrent:TIME:AUTO 펄스 전류 측정 통합(Integration) 시간을 자동 모드로 설정합니다.
커맨드 기능 설명 예문	:SENSe[1]:PCURrent:TIME:HIGH <nrf> High 펄스 측정을 위한 측정 통합(Integration) 시간을 설정합니다. <nrf> 33.3~ 833333 , 스텝 분해능 33.3. :SENSe:PCURrent:TIME:HIGH 0.000233 High 펄스 측정을 위한 측정 통합 시간을 233us으로 설정합니다.</nrf></nrf>

커맨드	:SENSe[1]:PCURrent:TIME:HIGH?
기능	High 펄스 측정을 위한 측정 통합 시간을 반환합니다.
예문	:SENSe:PCURrent:TIME:HIGH?
	High 펄스 측정을 위한 측정 통합 시간을 반환합니다.
커맨드	:SENSe[1]:PCURrent:TIME:LOW <nrf></nrf>
기능	Low 펄스 측정을 위한 측정 통합 시간을 설정합니다.
설명	<nrf> 33.3-833333 , 스텝 분해능 33.3</nrf>
예문	:SENSe:PCURrent:TIME:LOW 0.000233
	Low 펄스 측정을 위한 측정 통합 시간을 233us로 설정합니다.
커맨드	:SENSe[1]:PCURrent:TIME:LOW?
기능	Low 펄스 측정을 위한 측정 통합 시간을 반환합니다.
예문	:SENSe:PCURrent:TIME:LOW?
	Low 펄스 측정을 위한 측정 통합 시간을 반환합니다.
커맨드	:SENSe[1]:PCURrent:TIME:AVERage <nrf></nrf>
기능	Average(평균) 펄스 측정을 위한 측정 통합 시간을 설정합니다.
설명	NRf 33-833333, 스텝 분해능 33.3
예문	:SENSe:PCURrent:TIME:AVERage 0.000233
	Average 펄스 측정을 위한 측정 통합 시간을 233us로 설정합니다.
커맨드	:SENSe[1]:PCURrent:TIME:AVERage?
기능	Average 측정을 위한 측정 통합 시간을 반환합니다.
예문	:SENSe:PCURrent:TIME:AVERage?
	Average 측정을 위한 측정 통합 시간을 반환합니다.
커맨드	:SENSe[1]:PCURrent:SYNChronize[:STATe]
기능	펄스 전류 측정을 위한 트리거 옵션을 설정합니다.
설명	 0/OFF: 디지털 트리거 모드
	1/ON: 펄스 레벨 트리거 모드
예문	:SENSe:PCURrent:SYNChronize ON
	트리거 모드를 펄스 레벨 트리거 모드로 설정합니다.

커맨드	:SENSe[1]:PCURrent:SYNChronize[:STATe]?
기능	펄스 전류 측정 트리거 옵션을 반환합니다.
예문	:SENSe:PCURrent:SYNChronize?
	펄스 전류 측정 트리거 옵션을 반환합니다.
커맨드	:SENSe[1]:PCURrent:SYNChronize:DELay <nrf></nrf>
기능	트리거 딜레이 타임을 설정합니다.
설명	<nrf> 0~0.1 또는 0~5 (Pulse current digitization)</nrf>
예문	:SENSe:PCURrent:SYNChronize:DELay 0.05
	트리거 딜레이 타임을 0.05s로 설정합니다.
커맨드	:SENSe[1]:PCURrent:SYNChronize:DELay?
기능	트리거 딜레이 타임을 반환합니다.
예문	:SENSe:PCURrent:SYNChronize:DELay ?
	트리거 딜레이 타임을 반환합니다.
커맨드	:SENSe[1]:PCURrent:SYNChronize:TLEVel <nrf></nrf>
기능	트리거 레벨을 설정합니다.
설명	<nrf> 0.000-5.000</nrf>
예문	:SENSe:PCURrent:SYNChronize:TLEVel 1
	트리거 레벨을 1.000A로 설정합니다.
커맨드	:SENSe[1]:PCURrent:SYNChronize:TLEVel?
기능	트리거 레벨을 반환합니다.
예문	:SENSe:PCURrent:SYNChronize:TLEVel ?
	트리거 레벨을 반환합니다.
커맨드	:SENSe[1]:LINTegration:TIME <nrf></nrf>
기능	롱 인테그레이션 측정 통합 시간을 설정합니다.
설명	<nrf> X(입력 전원 주파수 50Hz에서 X=0.840, 60Hz에서</nrf>
	X=0.850)
예문	:SENSe:LINTegration:TIME 1.2
	롱 인테그레이션 측정 통합 시간을 1.2s로 설정합니다.

커맨드	:SENSe[1]:LINTegration:TIME ?
기능	롱 인테그레이션 측정 통합 시간을 반환합니다.
예문	:SENSe:LINTegration:TIME?
	롱 인테그레이션 측정 통합 시간을 반환합니다.
커맨드	:SENSe[1]:LINTegration:TIME:AUTO
기능	롱 인테그레이션 측정 통합 시간을 자동으로 설정합니다.
예문	:SENSe:LINTegration:TIME:AUTO
	롱 인테그레이션 측정 통합 시간을 자동으로 설정합니다.
커맨드	:SENSe[1]:LINTegration:TLEVel <nrf></nrf>
기능	롱 인테그리에션 측정을 위한 트리거 레벨을 설정합니다.
설명	<nrf> 0.000-5.000</nrf>
예문	:SENSe:LINTegration:TLEVel 1.2
	롱 인테그리에션 측정을 위한 트리거 레벨을 1.2A로 설정합니다.
커맨드	:SENSe[1]:LINTegration:TLEVel?
기능	롱 인테그레이션 측정을 위한 트리거 레벨 설정을 반환합니다.
예문	:SENSe:LINTegration:TLEVel?
	롱 인테그레이션 측정을 위한 트리거 레벨 설정을 반환합니다.
커맨드	:SENSe[1]:LINTegration:TEDGe <name></name>
기능	롱 인테그레이션 측정을 위한 트리거링 에지를 설정합니다.
설명	<name> RISING: 상승 에지 트리거.</name>
	FALLING: 하강 에지 트리거.
	NEITHER: 에지 상관없음.
예문	:SENSe:LINTegration:TEDGe RISING
	롱 인테그레이션 측정을 위한 트리거링 에지를 상승 에지로 설정
	합니다.
커맨드	:SENSe[1]:LINTegration:TEDGe ?
기능	롱 인테그레이션 측정을 위한 트리거링 에지를 반환합니다.
예문	:SENSe:LINTegration:TEDGe?
	롱 인테그레이션 측정을 위한 트리거링 에지를 반환합니다.

커맨드 기능 설명 예문	:SENSe[1]:LINTegration:TimeOUT <nrf> 롱 인테그레이션 측정을 위한 타임아웃 시간을 설정합니다. <nrf> 1-63 :SENSe:LINTegration:TimeOUT 2 타임아웃 시간을 2s로 설정합니다.</nrf></nrf>
커맨드 기능	:SENSe[1]:LINTegration:TimeOUT ? 타임아웃 시간을 반환합니다.
예문	:SENSe:LINTegration:TimeOUT? 타임아웃 시간을 반환합니다.
커맨드	:SENSe[1]:LINTegration:SEARch
기능	롱 인테그레이션 펄스 측정 검색 기능을 온/오프 시킵니다.
설명	 0/OFF: 오프. 1/ON: 온.
예문	:SENSe:LINTegration:SEARch ON 검색 기능을 켭니다.
커맨드	:SENSe[1]:LINTegration:SEARch?
기능	롱 인테그레이션 검색 기능 상태를 반환합니다.
예문	:SENSe:LINTegration:SEARch?
	롱 인테그레이션 검색 기능 상태를 반환합니다.
커맨드	:SENSe[1]:LINTegration:FAST
기능	롱 인테그레이션 Fast 측정 모드를 온/오프 시킵니다.
설명	 0/OFF: 오프.
	1/ON: 온.
예문	:SENSe:LINTegration:FAST ON
	롱 인테그레이션 Fast 측정 모드를 온 시킵니다.
커맨드	:SENSe[1]:LINTegration:FAST?
기능	롱 인테그레이션 Fast 측정 모드 상태를 반환합니다.
예문	:SENSe:LINTegration:FAST ?
	롱 인테그레이션 Fast 측정 모드 상태를 반환합니다.

<u>상태 관련 커맨드</u>	
커맨드	:STATus:PRESet
기능	장비를 기본 설정으로 리셋 합니다.
예문	:STATus:PRESet
	장비를 기본 설정으로 리셋 합니다.
커맨드	:STATus:OPERation[:EVENt]?
기능	Operation event register 값을 반환합니다.
예문	:STATus:OPERation?
	Operation event register 값을 반환합니다.
커맨드	:STATus:OPERation:CONDition?
기능	Operation condition status register를 반환합니다.
예문	:STATus:OPERation:CONDition?
	Operation condition status register를 반환합니다.
커맨드	:STATus:OPERation:ENABle <nrf></nrf>
기능	Operation enable status register를 프로그램 합니다.
설명	<nrf> 8: CL (Current enable bit).</nrf>
	16: CLT (Current limit tripped enable bit).
	64: PSS (Power supply shutdown enable bit).
예문	:STATus:OPERation:ENABle 64
	Operation enable status register를 프로그램 합니다.
커맨드	:STATus:OPERation:ENABle?
기능	Operation enable status register 값을 반환합니다.
예문	:STATus:OPERation:ENABle?
	Operation enable status register 값을 반환합니다.
커맨드	:STATus:MEASurement[:EVENt]?
기능	Measurement event status register 값을 반환합니다.
예문	:STATus:MEASurement?
	Measurement event status register 값을 반환합니다.

커맨드	:STATus:MEASurement:ENABle <nrf></nrf>
기능	Measurement enable status register를 프로그램 합니다.
설명	<nrf> 8: ROF (reading overflow enable bit).</nrf>
	16: PTT (pulse trigger timeout enable bit).
	32: RAV (Reading available enable bit).
	512: Buffer full enable bit.
예문	:STATus:MEASurement:ENABle 8
	ROF 비트를 활성화 합니다.
커맨드	:STATus:MEASurement:ENABle?
기능	Measurement enable status register 값을 반환합니다.
예문	:STATus:MEASurement:ENABle?
	Measurement enable status register 값을 반환합니다.
커맨드	:STATus:MEASurement:CONDition?
기능	Measurement condition status register 값을 반환합니다.
예문	:STATus:MEASurement:CONDition?
	Measurement condition status register 값을 반환합니다.
커맨드	:STATus:QUEStionable[:EVENt]?
기능	Questionable event status register 값을 반환합니다.
예문	:STATus:QUEStionable?
	Questionable event status register 값을 반환합니다.
커맨드	:STATus:QUEStionable:CONDition?
기능	Questionable condition status register 값을 반환합니다.
예문	:STATus:QUEStionable:CONDition?
	Questionable condition status register 값을 반환합니다.
커맨드	:STATus:QUEStionable:ENABle <nrf></nrf>
기능	Questionable enable status register를 프로그램 합니다.
설명	<nrf> 256: CAL (Calibration summary enable bit).</nrf>
예문	:STATus:QUEStionable:ENABle 256
	CAL 비트를 설정합니다.

커맨드	:STATus:QUEStionable:ENABle?		
기능	Questionable enable status register 값을 반환합니다.		
예문	:STATus:QUEStionable:ENABle?		
	Questionable enable status register 값을 반환합니다.		
커맨드	:STATus:QUEue[:NEXT]?		
기능	에러 대기 목록(Error queue)에 있는 다음 번 메시지를 반환합니다.		
예문	:STATus:QUEue?		
	다음 번에러 메시지를 반환합니다.		
커맨드	:STATus:QUEue:ENABle <list></list>		
기능	에러 대기 목록에 사용 가능한 에러와 상태 메시지를 지정합니다.		
설명	st> (-440:+900): 전 범위 오류 메시지.		
	(-110): 단일 오류 메시지.		
	(-110:-222): 특정 범위의 오류 메시지.		
	(-110:-222, -220): 특정 범위의 오류 메시지와 단일		
	오류 메시지(쉼표로 구분).		
예문	:STATus:QUEue:ENABle (-110:-222)		
	-110부터 -222까지의 에러 메시지를 활성화 합니다.		
커맨드	:STATus:QUEue:ENABle?		
기능	활성화된 에러와 상태 메시지를 반환합니다.		
예문	:STATus:QUEue:ENABle?		
	활성화된 에러와 상태 메시지를 반환합니다.		
커맨드	:STATus:QUEue:DISable <list></list>		
기능	에러 대기 목록에 사용되지 않는 메시지를 지정합니다.		
설명	st> (-440:+900): 전 범위 오류 메시지.		
	(-110): 단일 오류 메시지.		
	(-110:-222): 특정 범위의 오류 메시지.		
	(-110:-222, -220): 특정 범위의 오류 메시지와 단일		
	오류 메시지 (쉼표로 구분)		
예문	:STATus:QUEue:DISable (-110:-222)		
	-110부터 -222까지의 에러 메시지가 에러 대기 목록에 나타나지		
	않습니다.		

커맨드	:STATus:QUEue:DISable?
기능	비활성화된 메시지를 반환합니다.
예문	:STATus:QUEue:DISable?
	비활성화된 메시지를 반환합니다.
커맨드	:STATus:QUEue:CLEar
커맨드 기능	:STATus:QUEue:CLEar 에러 대기 목록의 모든 메시지들을 비웁니다.
커맨드 기능 예문	:STATus:QUEue:CLEar 에러 대기 목록의 모든 메시지들을 비웁니다. :STATus:QUEue:CLEar

<u>시스템 관련 커맨드</u>	<u>.</u>
커맨드	:SYSTem:VERSion?
기능	SCPI 버전을 반환합니다.
예문	:SYSTem:VERSion?
	SCPI 버전을 반환합니다.
커맨드	:SYSTem:ERRor?
기능	에러 대기 목록(Error queue)에서 마지막 에러를 반환하고 지웁
	니다.
예문	:SYSTem:ERRor?
	에러 대기 목록(Error queue)에서 마지막 에러를 반환하고 지웁
	니다.
커맨드	:SYSTem:CLEar
기능	에러 대기 목록(Error queue)에서 에러 메시지를 지웁니다.
예문	:SYSTem:CLEar
	에러 메시지를 지웁니다.
커맨드	:SYSTem:LFRequnecy?
기능	입력 전원 주파수를 반환합니다.
예문	:SYSTem:LFRequnecy?
	입력 전원 주파수를 반환합니다.

커맨드	:SYSTem:POSetup <name></name>	
기능	파워 온 구성을 설정합니다.	
설명	<name></name>	RST: 장비 기본 설정
		SAV0: 메모리 0에 저장된 사용자 설정 (출력 오프).
		SAV1: 메모리 1에 저장된 사용자 설정 (출력 오프).
		SAV2: 메모리 2에 저장된 사용자 설정 (출력 오프).
		SAV3: 메모리 3에 저장된 사용자 설정 (출력 오프).
		SAV4: 메모리 4에 저장된 사용자 설정 (출력 오프).
		SAV5: 메모리 5에 저장된 사용자 설정.
		SAV6: 메모리 6에 저장된 사용자 설정.
		SAV7: 메모리 7에 저장된 사용자 설정.
		SAV8: 메모리 8에 저장된 사용자 설정.
		SAV9: 메모리 9에 저장된 사용자 설정.
예문	:SYSTem:POSetup SAV0 파워-온 구성을 SAV0으로 설정합니다.	
커맨드	:SYSTem:POSe	etup?
커맨드 기능	:SYSTem:POSe 파워-온 구성을	etup? 을 반환합니다.
커맨드 기능 예문	:SYSTem:POSe 파워-온 구성을 :SYSTem:POSe	etup? 을 반환합니다. etup?
커맨드 기능 예문	:SYSTem:POSe 파워-온 구성을 :SYSTem:POSe 파워-온 구성을	etup? 을 반환합니다. etup? 을 반환합니다.
커맨드 기능 예문 커맨드	:SYSTem:POSe 파워-온 구성을 :SYSTem:POSe 파워-온 구성을 :SYSTem:COM	etup? 을 반환합니다. 을 반환합니다. IMunicate:LAN:DHCP[:STATe]
커맨드 기능 예문 커맨드 기능	:SYSTem:POSe 파워-온 구성을 :SYSTem:POSe 파워-온 구성을 :SYSTem:COM DHCP를 온/오	etup? 을 반환합니다. 을 반환합니다. IMunicate:LAN:DHCP[:STATe] .프 시킵니다.
커맨드 기능 예문 커맨드 기능 설명	:SYSTem:POSe 파워-온 구성을 :SYSTem:POSe 파워-온 구성을 :SYSTem:COM DHCP를 온/오 	etup? 을 반환합니다. 을 반환합니다. IMunicate:LAN:DHCP[:STATe] .프 시킵니다. 0/OFF: DHCP 오프.
커맨드 기능 예문 커맨드 기능 설명	:SYSTem:POSe 파워-온 구성을 :SYSTem:POSe 파워-온 구성을 :SYSTem:COM DHCP를 온/오 	etup? 을 반환합니다. 을 반환합니다. Municate:LAN:DHCP[:STATe] .프 시킵니다. 0/OFF: DHCP 오프. 1/ON : DHCP 온.
커맨드 기능 예문 커맨드 기능 설명	:SYSTem:POSe 파워-온 구성을 :SYSTem:POSe 파워-온 구성을 :SYSTem:COM DHCP를 온/오 	etup? 을 반환합니다. 을 반환합니다. Municate:LAN:DHCP[:STATe] 프 시킵니다. 0/OFF: DHCP 오프. 1/ON : DHCP 온. 참고 : DHCP 설정을 적용하기 전에
커맨드 이문 커맨드 기능 설명	:SYSTem:POSe 파워-온 구성을 :SYSTem:POSe 파워-온 구성을 :SYSTem:COM DHCP를 온/오 	etup? 을 반환합니다. etup? 을 반환합니다. Municate:LAN:DHCP[:STATe] 프 시킵니다. 0/OFF: DHCP 오프. 1/ON : DHCP 오프. 참고 : DHCP 설정을 적용하기 전에 :SYSTem:COMMunicate:LAN:APPLy 커맨드가
키맨드 예문 키맨드 기능 실명	:SYSTem:POSe 파워-온 구성을 :SYSTem:POSe 파워-온 구성을 :SYSTem:COM DHCP를 온/오 	etup? 을 반환합니다. etup? 을 반환합니다. Municate:LAN:DHCP[:STATe] .프 시킵니다. 0/OFF: DHCP 오프. 1/ON : DHCP 오프. 1/ON : DHCP 온. 참고 : DHCP 설정을 적용하기 전에 :SYSTem:COMMunicate:LAN:APPLy 커맨드가 먼저 실행되어야 합니다.
커맨드 이문 커맨드 기능 설명	:SYSTem:POSe 파워-온 구성을 :SYSTem:POSe 파워-온 구성을 :SYSTem:COM DHCP를 온/오 	etup? 을 반환합니다. 을 반환합니다. Municate:LAN:DHCP[:STATe] .프 시킵니다. 0/OFF: DHCP 오프. 1/ON : DHCP 오프. 1/ON : DHCP 온. 참고 : DHCP 설정을 적용하기 전에 :SYSTem:COMMunicate:LAN:APPLy 커맨드가 먼저 실행되어야 합니다.

커맨드	:SYSTem:COMMunicate:LAN:DHCP[:STATe]?
기능	DHCP 상태를 반환합니다.
예문	:SYSTem:COMMunicate:LAN:DHCP?
	DHCP 상태를 반환합니다.
커맨드	:SYSTem:COMMunicate:LAN:IPADdress <ipaddress></ipaddress>
기능	IP 주소를 설정합니다.
설명	<ip address=""> ASCII 문자열, 설정 범위 : 1.0.0.0~223.255.255.255</ip>
	(127.nnn.nnn 세외).
	잠고 : 이 커맨드는 오직 수농 IP 설성 모드에만 적용된니다
	다양합하다. IP 주소 설정 전에 :SYSTem:COMMunicate:
	LAN:APPLy 커맨드가 실행되어야 합니다.
예문	:SYSTem:COMMunicate:LAN:IPADdress 172.131.161.152
	IP 주소를 172.131.161.152로 설정합니다.
커맨드	:SYSTem:COMMunicate:LAN:IPADdress?
기능	IP 주소를 반환합니다.
예문	:SYSTem:COMMunicate:LAN:IPADdress?
	IP 주소를 반환합니다.
커맨드	:SYSTem:COMMunicate:LAN:AUTOip[:STATe]
기능	자동 IP 기능을 온/오프 시킵니다.
설명	> 0/OFF: 자동 IP 오프.
	1/ON: 자동 IP 온.
	참고 : 자동 IP 기능 설정이 적용되기 전에
	:SYSTem:COMMunicate:LAN:APPLy 커맨드가
	실행되어야 합니다.
예문	:SYSTem:COMMunicate:LAN:AUTOip ON
	자동 IP 기능을 온 시킵니다.
커맨드	:SYSTem:COMMunicate:LAN:AUTOip[:STATe]?
기능	자동 IP 기능 상태를 반환합니다.
예문	:SYSTem:COMMunicate:LAN:AUTOip?
	자동 IP 기능 상태를 반환합니다.

커맨드 기능 설명	:SYSTem:COMMunicate:LAN:SMASk <mask> 서브넷 마스크를 설정합니다. <mask> ASCII 문자열, 설정 범위 : 1.0.0.0~255.255.255.255. 참고 : 서브셋 마스크 설정이 적용되기 전에 :SYSTem:COMMunicate:LAN:APPLy 커맨드가</mask></mask>
예문	실행되어야 합니다. :SYSTem:COMM:LAN:SMAS 255.255.255.0 서브넷 마스크를 255.255.255.0로 설정합니다.
커맨드	:SYSTem:COMMunicate:LAN:SMASk?
기능	서브넷 마스크를 반환합니다.
예문	:SYSTem:COMMunicate:LAN:SMASk?
	서브넷 마스크를 반환합니다.
커맨드	:SYSTem:COMMunicate:LAN:GATEway <ipaddress></ipaddress>
기능	게이트웨이 IP 주소를 설정합니다.
설명	<ip address=""> ASCII 문자열, 설정 범위 : 1.0.0.0~223.255.255.255</ip>
	(127.nnn.nnn 제외).
	참고 : 게이트웨이 IP 주소 설정이 적용되기 전에
	:SYSTem:COMMunicate:LAN:APPLy 커맨드가
	실행되어야 합니다.
예문	:SYSTem:COMMunicate:LAN:GATEway 172.16.3.1
	게이트웨이 IP 주소를 172.16.3.1로 설정합니다.
커맨드	:SYSTem:COMMunicate:LAN:GATEway?
기능	게이트웨이 IP 주소를 반환합니다.
예문	:SYSTem:COMMunicate:LAN:GATEway?
	게이트웨이 IP 주소를 반환합니다.

커맨드	:SYSTem:COMMunicate:LAN:DNS <ipaddress></ipaddress>
기능	DNS IP 주소를 설정합니다.
설명	<ip address=""> ASCII 문자열, 설정 범위 : 1.0.0.0~223.255.255.255</ip>
	(127.nnn.nnn 제외).
	참고 : DNS IP 주소 설정이 적용되기 전에
	:SYSTem:COMMunicate:LAN:APPLy 커맨드가
	실행되어야 합니다.
예문	:SYSTem:COMMunicate:LAN:DNS 172.16.2.3
	DNS IP 주소를 172.16.2.3으로 설정합니다.
커맨드	:SYSTem:COMMunicate:LAN:DNS?
기능	DNS IP 주소를 반환합니다.
예문	:SYSTem:COMMunicate:LAN:DNS?
	DNS IP 주소를 반환합니다.
커맨드	:SYSTem:COMMunicate:LAN:MANualip[:STATe]
기능	IP 주소를 수동으로 설정합니다.
설명	> 0/OFF: 수동 IP 주소 설정 오프.
	1/ON: 수동 IP 주소 설정 온.
예문	:SYSTem:COMMunicate:LAN:MANualip ON
	수동 IP 주소 설정을 온 시킵니다.
커맨드	:SYSTem:COMMunicate:LAN:MANualip[:STATe]?
기능	수동 IP 주소 설정이 온 또는 오프 되어있는지 반환합니다.
예문	:SYSTem:COMMunicate:LAN:MANualip ?
	수동 IP 주소 설정 상태를 반환합니다.
커맨드	:SYSTem:COMMunicate:LAN:APPLy
기능	이 명령이 실행될 때 모든 LAN 설정이 적용됩니다.
예문	:SYSTem:COMMunicate:LAN:APPLy
	모든 LAN 설정을 적용합니다
커맨드	:SYSTem:REMote
기능	장비를 원격 제어 모드로 설정합니다.
예문	:SYSTem:REMote
	장비를 원격 제어 모드로 설정합니다.

커매드	·SYSTem·BFFPer·STATe
기느	
시아	
실명	
	1/ON: 신호음 오프.
예문	:SYSTem:BEEPer:STATe OFF
	신호음을 오프 시킵니다.
커맨드	:SYSTem:BEEPer:STATe?
기능	신호음 상태를 반환합니다.
예문	:SYSTem:BEEPer:STATe?
	신호음 상태를 반환합니다.
커맨드	:SYSTem:LOCal
기능	원격 제어 모드를 해제하고 로컬 제어 모드로 되돌아 갑니다.
예문	:SYSTem:LOCal
	원격 제어 모드를 해제합니다
커맨드	*IDN?
기능	장비 식별 정보를 문자열로 반환합니다.
설명	<string> 반환되는 문자열은 쉼표로 구분되는 네 개의 필드</string>
	를 포함합니다: 제조사명, 모델명, 장비 일련번호,
	버전 정보.
예문	*IDN?
	반환값: GW,PPH-1503,XXXXXXX,V0.62
	GW: 제조사명.
	PPH-1503: 모델명.
	XXXXXXXX: 장비 일련번호.
	V0.62: 버전 정보.
커맨드	*RST
기능	장비를 RST 기본 설정으로 리셋합니다.
예문	*RST
	장비를 RST 기본 설정으로 리셋합니다.

커맨드	*TST?		
기능	RAM의 체크섬(checksum) 테스트를 실행합니다.		
설명	반환값 0: 에러 없음.		
	1: RAM 에러가 있음을 나타냅니다.		
예문	*TST?		
	에러가 없는 경우 "0"을 에러가 있으면 "1"을 반환합니다		
커맨드	*WAI		
기능	다은 작업이 실행되기 전에 모든 보류중인 작업이 완료도	기를 기	
	다립니다.		
예문	*WAI		
커맨드	*TRG		
기능	버스 트리거를 보냅니다.		
예문	*TRG		
	버스 트리거를 보냅니다.		
커맨드	*SAV <nrf></nrf>		
기능	현재 설정값을 선택된 메모리 위치에 저장합니다.		
설명	<nrf> 0: 메모리 위치 SAV0에 저장.</nrf>		
	1: 메모리 위치 SAV1에 저장.		
	2: 메모리 위치 SAV2에 저장.		
	3: 메모리 위치 SAV3에 저장.		
	4: 메모리 위치 SAV4에 저장.		
예문	*SAV 3		
	현재 설정값을 SAV3에 저장합니다.		
커맨드	*RCL <nrf></nrf>		
기능	선택된 메모리 위치의 저장된 설정값을 불러옵니다.		
설명	<nrf> 0: 메모리 위치 SAV0을 호출.</nrf>		
	1: 메모리 위치 SAV1을 호출.		
	2: 메모리 위치 SAV2를 호출.		
	3: 메모리 위치 SAV3을 호출.		
	4: 메모리 위치 SAV4를 호출.		
예문	*RCL 2		
	SAV2의 설정값을 불러옵니다.		

SCPI 상태 레지스터

SCPI 장비 구성은 상태 레지스터(status registers)에 의해 제어됩니다. 상태(status) 시스 템은 다양한 장비 조건을 다음과 같이 세 개의 주요 레지스터 그룹에 기록합니다: Status byte register, Standard event register, Questionable data register. 그 중 Status byte register는 다른 레지스터 그룹들의 높은 레벨의 요약(high-level summary)을 기록합니다. 다음 페이지의 그림은 SCPI 상태 시스템 다이어그램입니다.



<u>이벤트 레지스터 (Event Registers)</u>

Operation status register, Measurement status register, Questionable status register 그룹 모두가 이벤트 레지스터(Event register)를 갖고 있습니다. 이벤트 레지스터는 오직 장비의 상태를 반영하는 레지스터만을 읽을 수 있습니다. 이벤트 레지스터의 개별 비트 들은 해당 이벤트가 발생할 때 래치(set)되고 해당 이벤트가 변경되더라도 이벤트 비트 가 여전히 set 되어 있으면 래치(latch) 상태를 유지합니다. *ESR 레지스터 쿼리 또는 *CLS 커맨드는 자동으로 이벤트 레지스터 내의 어떤 설정 비트들을 지웁니다. *RST 리 셋 커맨드는 이벤트 레지스터의 비트들을 지우지 않습니다. 이벤트 레지스터를 위한 쿼 리는 이벤트 레지스터의 모든 비트들의 상태를 나타내는 이진-가중치 진수(binaryweighted decimal value)을 반환합니다.

<u> 인에이블 레지스터 (Enable Register)</u>

인에이블 레지스터는 해당 이벤트 레지스터의 어떤 비트들이 래치(set) 될 수 있는 지를 정의합니다. 인에이블 레지스터는 읽고 쓸 수 있습니다. 인에이블 레지스터를 위한 쿼리 는 레지스터의 값을 지울 수 없습니다. *CLS 커맨드는 인에이블 레지스터를 지우지 않 지만 이벤트 레지스터의 이벤트들을 지웁니다. 이벤트 레지스터의 개별 비트들을 설정 (set)하려면 각 비트들이 이진수(binary)로 표현되는 인에이블 레지스터의 해당 비트들 이 반드시 설정(set) 되어야 합니다.

상태 바이트 레지스터 (Status Byte Register)

상태 바이트 레지스터는 다른 상태 레지스터들의 상태를 보고합니다. 상태 바이트 레지 스터의 비트4(Message available bit)는 출력 버퍼에 메시지가 있음을 나타냅니다. 이벤 트 레지스터를 지우면 상태 바이트 조건 레지스터(Status byte condition register)의 해 당 비트가 지워집니다. 출력 버퍼의 모든 데이터를 읽으면 비트4(Message available bit) 가 지워집니다. 상태 바이트 레지스터를 위한 인에이블 레지스터 마스크를 설정하고 SRQ(Service Request)를 생성하기 위해서는 *SRE 커맨드를 사용하여 적절한 십진수 값 을 레지스터에 써줘야 합니다. 상태 바이트 레지스터 비트 정의

비트 번호	십진값	정의
0 Not used	1	사용 안 함, "0" 을 반환합니다.
1 Not used	2	사용 안 함, "0" 을 반환합니다.
2 Error Queue	4	하나 이상의 에러가 에러 대기 목록에 저장되어 있음을 나타냅니다.
3 Questionable Summary bit	8	활성화된 이벤트들을 위해 Questionable data register에 하나 이상의 비트들이 set 되었음을 나타냅니다.
4 Message Available Bit	16	출력 대기 목록(output queue)에서 메시지를 사용할 수 있음을 나타냅니다.
5 Standard Event Summary bit	32	활성화된 이벤트들을 위해 Standard event register에 하나 이상의 비트들이 set 되었음을 나타냅니다.
6 Master Summary bit	64	활성화된 Summary 비트들을 위해 Status byte register에 summary 비트가 set 되었음을 나타냅니다.
7 Not used	128	사용 안 함, "0" 을 반환합니다.

상태 바이트 조건 레지스터(status byte condition register)는 다음 중 하나가 발생되면 지워집니다:

- 상태 바이트 레지스터를 지우기 위해 *CLS 커맨드가 사용될 때
- 이벤트 레지스터가 읽어질 때

상태 바이트 인에이블 레지스터(status byte enable register)는 다음과 같은 상황에서 지워집니다:

• *SRE 0 커맨드가 실행될 때

상태 바이트 레지스터를 읽기 위해 *STB? 쿼리를 사용합니다.

*STB? 쿼리는 비트6(MSS, Master Summary bit)가 지워진 상태에서는 상태 바이트 레지 스터의 값을 반환합니다.

출력 버퍼에 신호를 저장하기 위해 *OPC? 쿼리를 사용합니다.

일반적으로 동작(operation)/커맨드가 완료되었는지를 확인하기 위해 스탠다드 이벤트 레지스터(Standard event register)의 비트0(Operation Complete Bit)를 사용하는 것이 가장 좋은 방법입니다. *OPC 커맨드를 실행 한 후에 OPC 비트는 1로 설정됩니다. *OPC 커맨드가 보내지기 직전에 출력 버퍼 내에 커맨드 또는 쿼리가 저장되어 있는 경우, 비 트0(Operation Complete Bit)을 정보를 사용할 수 있는 시기를 결정하는데 사용할 수 있습니다. 그러나 너무 많은 커맨드/쿼리들이 *OPC 커맨드 실행 전에 실행되면 출력 버 퍼가 포화될 수 있으며 장비는 값을 읽는 것을 멈추게 됩니다.

<u> 스탠다드 이벤트 레지스터 (Standard Event Register)</u>

스탠다드 이벤트 레지스터는 다음 유형의 이벤트들을 보고 합니다: 파워-온 (Power on) 감지, 커맨드 구문 에러 (command syntax errors), 커맨드 실행 에러 (command execution errors), 셀프 테스트 및 실행 에러, 쿼리 에러 또는 *OPC 커맨드 실행. 이런 이벤트들 중 하나 이상이 상태 바이트 레지스터의 비트5(standard event summary bit) 를 set 합니다. 인에이블 레지스터의 마스크를 설정하기 위해 *ESE 커맨드를 사용하여 이진-가중치 진수(binary-weighted decimal number)가 써져야 합니다.

비트 번호	십진값	정의
0 Operation Complete Bi t	1	*OPC 커맨드는 *OPC 커맨드를 포함한 모든 중복된 작업이 완료될 때 이 비트를 set 합니다.
1 Not used	2	사용 안 함, "0" 을 반환합니다.
2 Query Error	4	에러 대기 목록이 비어 있을 때 에러를 읽으려 하거나 새로운 커맨드가 주어지기 전에 대기 목록이 읽혔거나 또는 입출력 버퍼가 꽉 차있을 때
3 Device Error	8	셀프 테스트, 캘리브레이션 또는 기타 장비 에러
4 Execution Error	16	실행 에러
5 Command Error	32	커맨드 구문 에러
6 Not used	64	사용 안 함, "0" 을 반환합니다.
7 Power On	128	이벤트 레지스터를 읽고 난 후에 전원 공급 장치가 리셋 된 경우 set

스탠다드 이벤트 레지스터 비트 정의

스탠다드 이벤트 레지스터는 다음 상황에서 지워집니다:

- *CLS 커맨드가 실행될 때
- 이벤트 레지스터를 읽기 위해 *ERR? 쿼리가 사용될 때 스탠다드 이벤트 인에이블 레지스터는 다음 상황에서 지워집니다:
- 스탠다르 이벤트 인에이블 레지스터에 *ESE 0 이 쓰여질 때

<u>상태 바이트 레지스</u>	<u> 논터 (Status Byte Register) 커맨드</u>
커맨드	*SRE <allowed values=""></allowed>
기능	상태 바이트 레지스터의 어떤 이벤트를 활성화 할지를 결정하는
	이진-가중 진수(binary weighed value)를 쓰는 SRER(Service
	request enable register) 커맨드.
설명	허용값 0~255
예문	*SRE 7
	0000 0111
	SRER 설정 (0000 0111)을 반환합니다.
커맨드	*SRE ?
기능	상태 바이트 인에이블 레지스터(Status byte enable register) 쿼
	리. 이 커맨드는 상태 바이트 레지스터의 어떤 비트들이 set 되어
	있는 지를 나타내는 이진-가중 진수(binary-weighted decimal
	number)를 반환합니다.
설명	반환값 0~255.
예문	*SRE?
	0000 0111
	"7"을 반환합니다. 이것은 Service request enable register의 내
	용입니다.
커맨드	*STB?
기능	상태 바이트 레지스터 쿼리. 이것은 serial poll 을 실행하는 것과
	같습니다. 그러나 비트6(MSS, Master summary bit)는 *STB 커맨
	드에 의해 지워지지 않습니다.
설명	반환값 0~255.
예문	*STB? 81
	상태 바이트 레지스터가 0101 0001로 set 되어 있는 경우 81을
	반환합니다.

<u> 스탠다드 이벤트</u>	<u>레지스터 (Standard Event Register) 커맨드</u>
커맨드	*ESE <allowed values=""></allowed>
기능	스탠다드 이벤트 인에이블 레지스터를 설정합니다.
설명	허용값 0~255.
예문	*ESE 65
	ESER를 0100 0001로 설정합니다.
커맨드	*ESE?
기능	스탠다드 이벤트 인에이블 레지스터 쿼리. 스탠다드 이벤트 레지
	스터의 모든 활성화 된 비트들을 나타내는 이진-가중 진수
	(binary-weighted decimal value)를 반환합니다.
예문	*ESE? 65
	ESER이 0100 0001 로 설정(set) 되었음을 나타냅니다.
커맨드	*ESR?
기능	스탠다드 이벤트 레지스터 쿼리. 0부터 255까지 범위의 이진-가
	중 진수(binary-weighted decimal value)를 반환합니다.
예문	*ESR? 198
	스탠다드 이벤트 레지스터가 1100 0110 의 2진값을 가짐을 나타
	냅니다.

<u>기타 상태 레지스터</u>	<u>(Other Status Register) 커맨드</u>
커맨드	*CLS
기능	Status byte summary register들과 모든 event register를 지웁
	니다.
예문	*CLS
	모든 이벤트 레지스터들을 지웁니다.
커맨드	*OPC
기능	모든 보류중인 작업이 완료되면 스탠다드 이벤트 상태 레지스터
	(standard event status register)의 operation complete bit 를
	set 합니다.
예문	*OPC
커맨드	*OPC?
기능	모든 보류중인 작업이 완료되면 출력 대기 목록에 "1"을 반환합
	니다.
예문	*OPC?
	마지막 커맨드가 실행된 후에 출력 대기 목록에 "1"을 반환합니
	다.

에러(오류)

<u>에러 메시지</u>

에러가 선입선처리(FIFO, First in-first) 순서로 저장됩니다. 반환되는 첫 번째 에러 메시 지가 저장된 첫 번째 에러 메시지 입니다. 에러가 읽힐 때 대기 목록에서 지워집니다.

- 생성된 에러가 10개 이상이면 대기 목록의 마지막 에러는 "Que overflow"로 교체됩니다. 이때 에러 대기 목록을 지우지 않으면 더이상 에러를 대기 목록에 기록할 수 없습니다. 에러 대기 목록에 에러가 없다면 장비는 "No error"를 반환합니다.
- 에러 대기 목록을 지우기 위해 :SYSTem:CLEar 커맨드 사용하거나 장비 전원을 껏다 킵니다. 에러 대기 목록의 메시지를 읽으면 해당 메시지는 대기 목록에서 지워집니 다. 장비를 리셋 시키는 *RST 커맨드를 사용해도 에러 대기 목록은 지워지지 않습니 다.
- 원격 제어 커맨드들을 에러 대기 목록을 비우기 위해 사용할 수 있습니다. 커맨드에 대한 자세한 내용은 이전 섹션의 커맨드 목록을 참조하시기 바랍니다.

<u> 커맨드 에러 목록</u>

- -440 Query unterminated after indefinite
- -430 Response
- -420 Query deadlocked
- -410 Query unterminated
- -363 Query interrupted
- -350 Input buffer overrun
- -330 Queue overflow
- -314 Self-test failed
- -315 Save/recall memory lost
- -260 Configuration memory lost
- -241 Expression error

-230	Hardware missing
-225	Data corrupt or stale
-224	Out of memory
-223	Illegal parameter value
-222	Too much data
-221	Parameter data out of range
-220	Settings conflict
-200	Parameter error
-178	Execution error
-171	Expression data not allowed
-170	Invalid expression
-161	Expression error
-160	Invalid block data
-158	Block data error
-154	String data not allowed
-151	String too long
-150	Invalid string data String data error
-148	Character data not allowed
-144	Character data too long
-141	Invalid character data
-140	Character data error
-124	Too many digits
-123	Exponent too large
-121	Invalid character in number
-120	Numeric data error
-114	Header suffix out of range
-113	Undefined header
-112	Program mnemonic too long
-111	Header separator error
-110	Command header error
-109	Missing parameter
-108	Parameter not allowed

-105	GET not allowed
-104	Data type error
-103	Invalid separator
-102	Syntax error
-101	Invalid character
-100	Command error
+000	No error
+101	Operation complete
+301	Reading overflow
+302	Pulse trigger detection timeout
+306	Reading available
+310	Buffer full
+320	Current limit event
+321	Current limit tripped event
+409	OTP Error
+410	OVP Error
+438	Date of calibration not set
+440	Gain-aperture correction error
+500	Calibration data invalid
+510	Reading buffer data lost
+511	GPIB address lost
+512	Power-on state lost
+514	DC Calibration data lost
+515	Calibration dates lost
+522	GPIB communication data lost
+610	Questionable calibration
+900	Internal system error

퓨즈 교체

단계

전원 코드를 제거하고 작은 드라이버를 사용하여 박스를 꺼냅



퓨즈는 하우징 내부에 들어있습니다.



퓨즈 정격 • T2.0A/250V

장비 사양

다음의 장비 사양을 충족하기 위해서 PPH-1503은 +18°C~+28°C 온도에서 적어도 30 분간의 예열이 필요합니다.

DC 일반	측정 시간	0.01~10PLC ¹ , 분해능 0.01PLC
	측정값(Reading) 평균 개수	1~10
	측정값(Reading) 처리 시간 ^{2,3}	Typ. 31ms
DC 전압 출력 (23℃±5℃)	출력 전압	0~15V
	출력 정확도	± (0.05%+10mV)
	프로그래밍 분해능	2.5mV
	리드백 정확도 ³	± (0.05%+3mV)
	리드백 분해능	1mV
	출력 전압 상승 시간	0.15ms (10% ~ 90%)
	출력 전압 하강 시간	0.65ms (90% ~ 10%)
	부하 레귤레이션	0.01%+2mV
	라인 레귤레이션	0.5mV
	안정도 ⁴	0.01%+0.5mV
	회복(Recovery) 시간 (1000% 부하 변동)	<40us (<100mV) <80us (<20mV)
	리플 및 노이즈 ⁵	1mV rms(0~1MHz) 8mVpp(20Hz~ 20MHz)
DC 전류 (23℃±5℃)	출력 전류	0 ~ 5A (0 ~ 9V) 0 ~ 3A (9 ~ 15V)
	출력 정확도	±(0.16%+5mA)
	프로그래밍 분해능	1.25mA
	리드백 정확도 ³	5A 레인지 : ±(0.2%+400uA) 5mA 레인지 : ±(0.2%+1uA)
	리드백 분해능	5A 레인지 : 100uA 5mA 레인지 : 0.1uA
	전류 싱크 용량	0 ~ 5V : 2A 5 ~ 15V : 2A-((0.1A/V)x(출력전 압-5V))
	부하 레귤레이션	0.01%+1mA
	라인 레귤레이션	0.5mA
	안정도 ⁴	0.01%+50uA

DVM	입력 전압 범위	0~20V DC
	입력 임피던스	$10\Omega^{11}$
	최대 입력 전압	-3V, +22V
	측정값(Reading) 정확도 ³	± (0.05%+3mV)
	측정값(Reading) 분해능	1mV
펄스 전류 측정	트리거 레벨	5mA ~ 5A, 분해능 5mA
	HIGH/LOW/AVERAGE 시간	33.3us~833ms, 33-66-00 스텝
	트리거 딜레이	0~100ms, 분해능 10us
	측정값 평균 개수	1~100
	롱 인테그레이션 펄스 타임아웃	1~63s
	롱 인테그레이션 측정 시간	수동 : 850ms(60Hz)/840ms(50Hz)~60s 자동 : 16.7ms/스텝(60Hz), 20ms/스텝 (50Hz)
	롱 인테그레이션 트리거 모드	Rising, Falling, Neither
OVP	OVP 범위	OFF, ON (0~15.2V)
	분해능	10mV
	정확도	50mV
기타	프로그래밍	IEEE-488.2(SCPI)
	사용자 정의 파워-업 상태	5 세트
	후면 패널 커넥터	8핀 : 출력 x 4, 센스 x 2, DVM x 2
	온도 계수	0.1 x specification/°C
	전력 소모	150VA
	통신 인테퍼이스	USB/GPIB/LAN
	릴레이 제어 커넥터	150mA/15V 5V 출력, 100mA
절연 성능	섀시와 단자 사이	20MΩ 이상 (DC 500V)
	섀시와 전원 코드 사이	30MΩ 이상 (DC 500V)
동작 환경	실내 사용, 고도	≤ 2000m
	주변 온도	0 ~ 40°C
	상대 습도	≤ 80%
	설치 카테고리	Π
	오염 등급	2
보관 환경	온도	-20°C ~ 70°C
	습도	≤ 80%

기본 액세서리	CD(사용자 매뉴얼) x 1, 퀵 스타트 매뉴얼 x 1 GTL-117 x 1, GTL-203A x 1, GTL-204A x 1
옵션 액세서리	GTL-246 : USB 2.0, A-B 타입 케이블
크기 및 무게	222 (W) x 86 (H) x 363 (D) mm, 약 4.2kg
주석	¹ PLC=Power Line Cycle, 60Hz 전원 : 1PLC=16.7ms, 50Hz 전원 : 1PLC=20ms
	² 디스플레이 오프, 측정시간과 GPIB 바이너리 데이터 전송 시간 포함.
	³ PLC=1
	⁴ 안정도 : 15분간 장비 예열 후에 0~40℃ 온도 내에서 일정한 부하와 입력전원을 갖고 8시간 동안 출력의 변동을 측정.
	⁵ 측정 장치의 프로브 접지 링은 전원공급기의 출력 접지에 직접 연결 하고 신호 측정 팁은 출력 전압 핀과 연결 후 측정.
	⁶ 전원이 켜질 때 자동 감지.