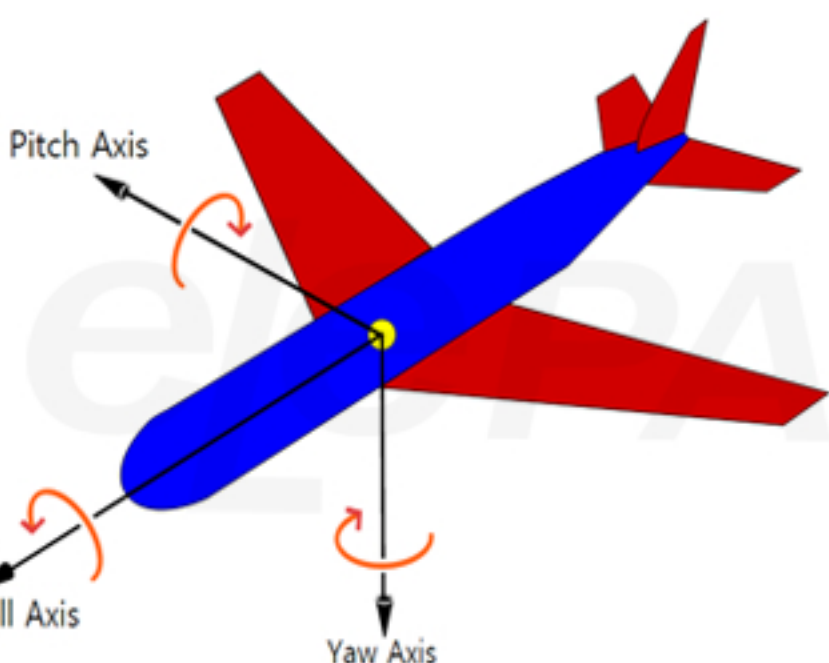


GY-85

9-DOF 9-Axis Degree Freedom IMU Sensor ITG3205, ADXL345, HMC5883L Sensor Module

Feature

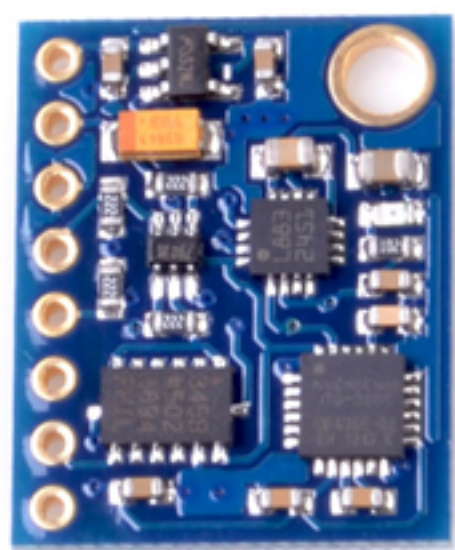
GY-85 9-DOF IMU(*inertial measurement unit ; 관성측정유닛) 센서보드는 ITG3205(3축 자이로) + ADXL345(3축 가속도) + HMC5883L(3축 마그네틱) 센서의 조합으로 9축의 Pitch, Roll, Yaw를 측정합니다.



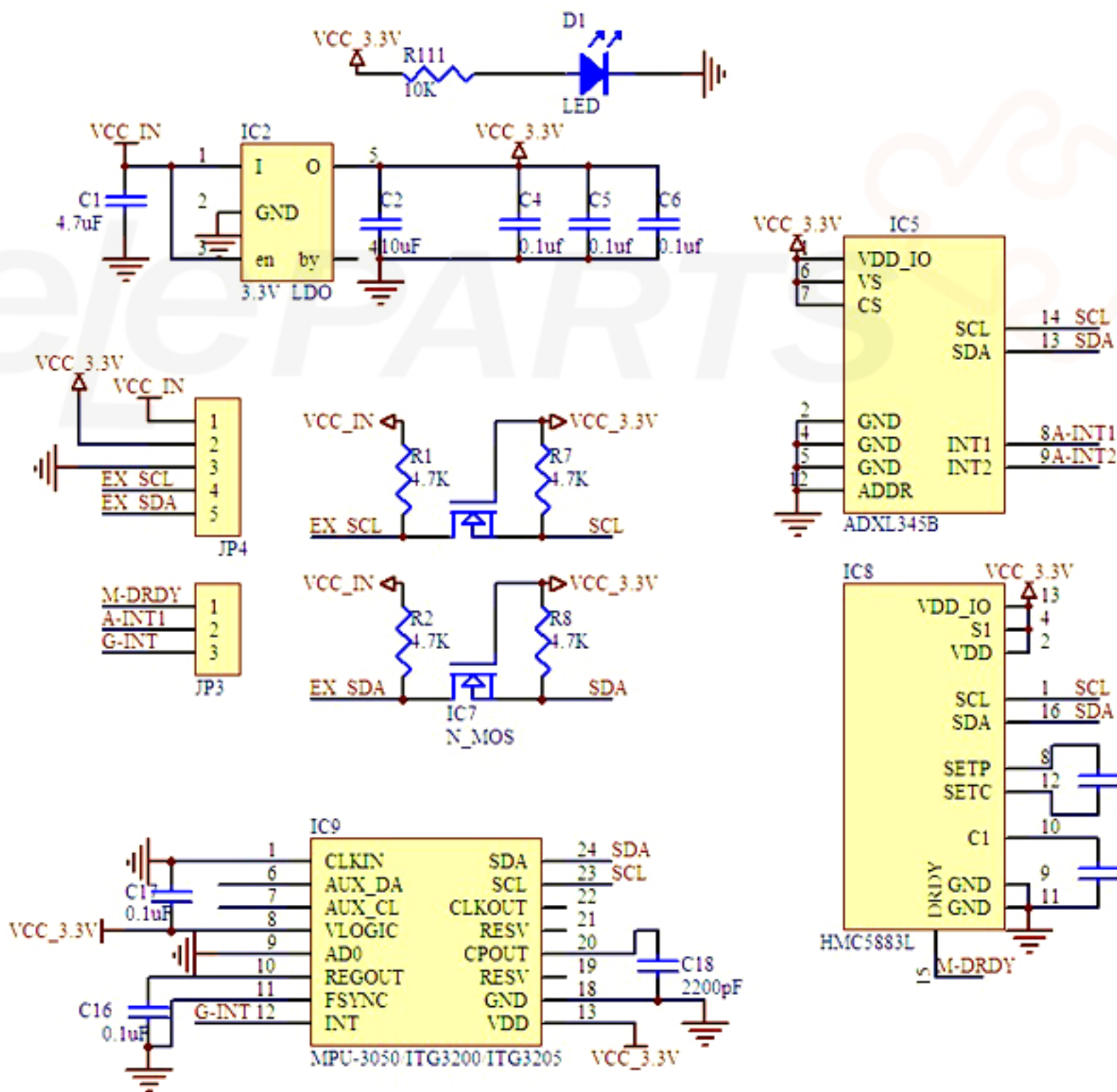
참고.
IMU센서는 보통 Gravitational force(중력)를 측정하는 Accelerometer(가속도계)와 각가속도(회전하는 물체의 가속도)를 측정하는 GyroScope(각가속도계)로 이루어지는데 여기에 지자계(Magnetic field)센서를 추가하여 중력의 방향까지 포함하는 완벽한 관성을 측정 할 수 있다. 이것을 Hybrid IMU 또는 MARG(Magnetic, Angular Rate, and Gravity) 라고도 부른다.
무인항공기, 드론등에 많이 사용된다.

Description

9-DOF IMU (3-axis gyro + 3-axis acceleration + 3-axis magnetic field)
Sensor : ITG3205+ADXL345+HMC5883L
Power supply: 3V-5V
(fully compatible with 3v-5V systems, including LLC circuit)
Interface : I2C
Weight: 1.46g
Size: 22 x 17mm



Schematic



아두이노 결선도

